



**Barreiras viárias automáticas
GARD PX Brushless**

FA01610-PT



**GPX40MGP
GPX40MXP**

GPX40MGS

**GPX40MGC
GPX40MCP**

MANUAL DE INSTALAÇÃO

PT Português

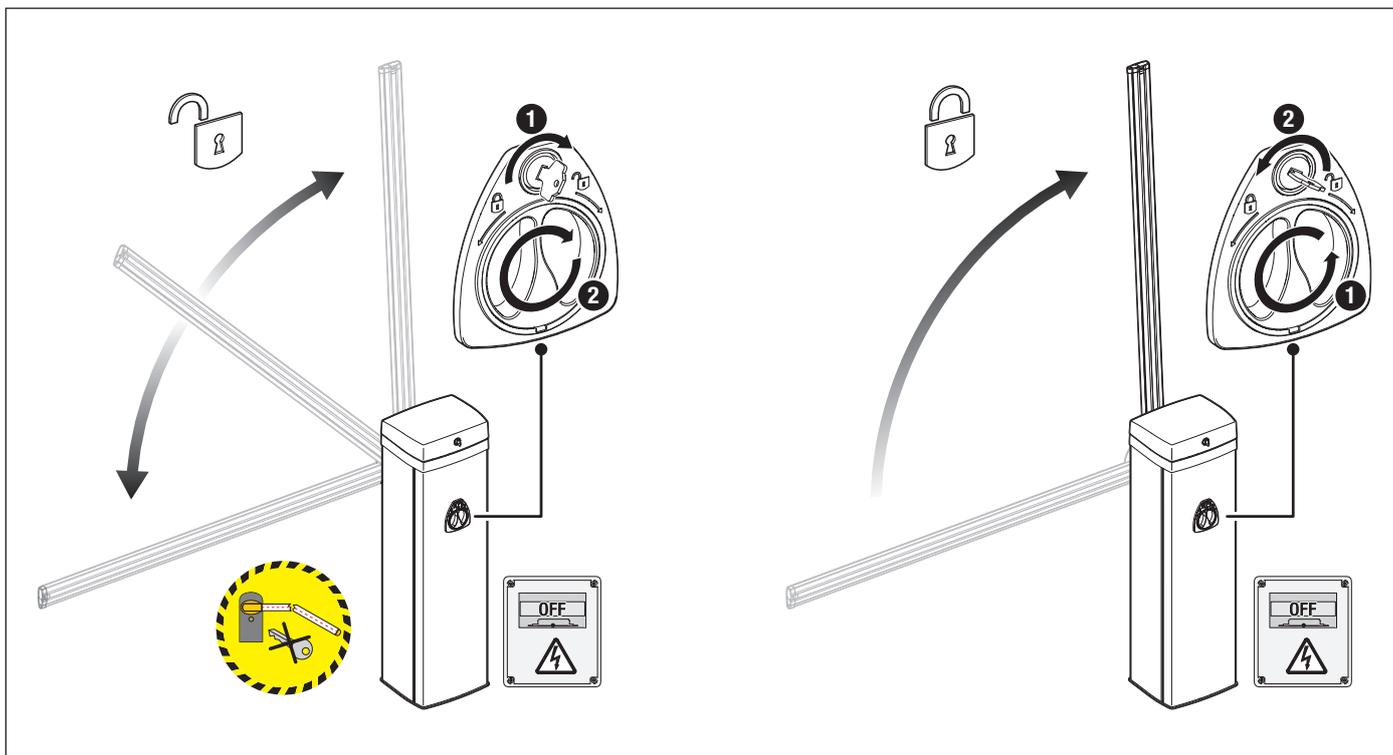


DESBLOQUEIO MANUAL DO DISPOSITIVO

⚠ A operação de desbloqueio pode representar um perigo para o utilizador caso as condições ideais de fixação e integridade da haste tenham sido comprometidas por um acidente ou por erros de montagem.

Nestes casos, as molas sob tensão deixam de garantir o equilíbrio da haste que, na fase de desbloqueio, pode rodar repentinamente.

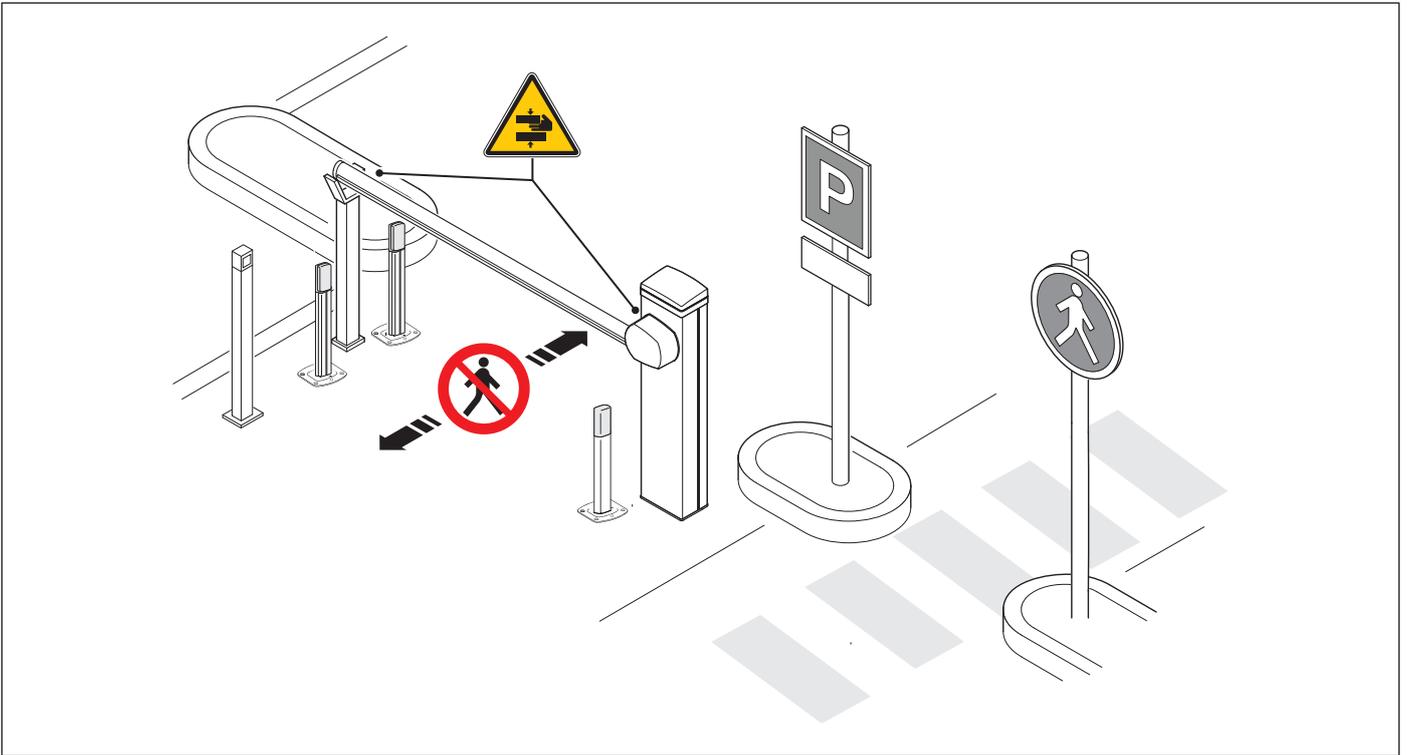
📖 Com o motorreductor desbloqueado, o automatismo não funciona.



⚠ Instruções de segurança importantes.**⚠ Siga todas as instruções, já que uma instalação incorreta pode ocasionar lesões graves.****⚠ Antes de continuar, leia também as advertências gerais para o utilizador.**

O produto deve ser destinado apenas à utilização para a qual foi expressamente concebido e qualquer outra utilização deve ser considerada perigosa. • O fabricante não pode ser considerado responsável por eventuais danos causados por usos impróprios, errados e irracionais. • O produto objeto deste manual é definido nos termos da Diretiva Máquinas 2006/42/CE como uma “quase-máquina”. • A “quase-máquina” é um conjunto de partes que constituem quase uma máquina, mas que, isoladas, não podem garantir uma aplicação bem determinada. • As quase-máquinas são somente destinadas a serem incorporadas ou montadas com outras máquinas ou com outras quase-máquinas ou aparelhos para constituir uma máquina disciplinada pela Diretiva Máquinas 2006/42/CE. • A instalação final deve estar conforme à Diretiva Máquinas 2006/42/CE e às normas europeias de referência vigentes. • O fabricante exime-se de toda a responsabilidade pela utilização de produtos não originais; isto ocasiona além disso, a perda da garantia. • Todas as operações indicadas neste manual devem ser efetuadas exclusivamente por pessoal especializado e qualificado e de acordo com as normas em vigor.

- A preparação dos cabos, o assentamento no local, a ligação, o ensaio e a aprovação devem respeitar perfeitamente as normas técnicas e as leis vigentes.
- Durante todas as fases de instalação certifique-se de que trabalha com a tensão desligada.
- Verifique se o intervalo de temperaturas indicado é apropriado para o local de instalação.
- Certifique-se de que a abertura da barreira automática não cria situações de risco.
- Não instale em locais situados em subida ou descida (isto é, inclinados).
- Não monte o automatismo sobre elementos que possam dobrar-se. Se necessário, adicione reforços nos pontos de fixação.
- Preste atenção para que, no local previsto para a instalação, o produto não seja molhado por jatos de água diretos (dispositivos de rega, aparelhos de limpeza com jato de água a alta pressão, etc.).
- Preveja na rede de alimentação e de acordo com as normas de instalação, um apropriado dispositivo de desconexão unipolar, que permita a desconexão total nas condições da categoria de sobretensão III.
- Delimite atentamente toda a área para evitar o acesso por parte de pessoas não autorizadas, principalmente crianças.
- Em caso de movimentação manual, preveja uma pessoa para cada 20 kg de carga a levantar. Em caso de movimentação não manual, utilize meios apropriados para o levantamento em segurança.
- Durante as fases de fixação, o automatismo pode tornar-se instável e tombar. Preste atenção para não se apoiar até à fixação completa.
- Recomenda-se o uso de proteções adequadas para evitar possíveis riscos mecânicos devido à presença de pessoas no raio de ação do automatismo.
- Os cabos elétricos devem passar através de tubos e passa-cabos apropriados, a fim de garantir uma proteção adequada contra danos mecânicos.
- Certifique-se de que os elementos mecânicos em movimento estão a uma distância adequada da cablagem instalada.
- Os cabos elétricos não devem entrar em contacto com partes que possam aquecer-se durante o uso (por exemplo, motor e transformador).
- Todos os comandos fixos devem estar claramente visíveis após a instalação, numa posição em que a parte guiada seja visível de forma direta, mas ainda assim distante das partes móveis. No caso do comando de pressão contínua, este deve ser instalado a uma altura mínima de 1,5 m do chão e não deve estar acessível ao público.
- Quando a passagem útil for superior a 3 m, é obrigatório utilizar um apoio fixo para a haste que sustente a mesma.
- Se não existir, aplique uma etiqueta permanente que descreva como usar o mecanismo de desbloqueio manual perto do elemento de acionamento.
- Certifique-se de que o automatismo está regulado adequadamente e que os dispositivos de segurança e proteção, assim como o desbloqueio manual, funcionam corretamente.
- Antes da entrega ao utilizador, verifique a conformidade do sistema às normas harmonizadas e aos requisitos essenciais na Diretiva Máquinas 2006/42/CE.
- Eventuais riscos residuais devem ser assinalados através de pictogramas situados em locais bem visíveis e devem ser explicados ao utilizador final.
- Coloque bem à vista a placa de identificação da máquina ao completar a instalação.
- Se o cabo de alimentação estiver danificado, deve ser substituído pelo fabricante ou pelo serviço de assistência técnica autorizado, ou de qualquer modo, por pessoal devidamente qualificado, para evitar todo e qualquer risco.
- Conserve este manual dentro da brochura técnica, juntamente com os manuais dos outros dispositivos usados para a realização do sistema de automatização.
- Recomenda-se que todos os manuais de utilização relativos aos produtos que constituem a máquina sejam entregues ao utilizador final.



 Perigo de entalamento das mãos.

 Proibida a passagem.

DESMANTELAMENTO E ELIMINAÇÃO

 A CAME S.p.A. implementa internamente nos seus estabelecimentos um Sistema de Gestão Ambiental certificado e conforme à norma técnica UNI EN ISO 14001 com garantia do respeito e proteção do meio ambiente. Solicitamos dar continuidade a este trabalho de tutela ambiental, que a CAME considera um dos fundamentos de desenvolvimento das suas estratégias operacionais e de mercado, simplesmente respeitando breves indicações em matéria de eliminação de lixo:

ELIMINAÇÃO DA EMBALAGEM

Os componentes da embalagem (cartão, plástico, etc.) devem ser considerados resíduos sólidos urbanos e podem ser eliminados sem qualquer dificuldade, simplesmente efetuando a recolha seletiva para a reciclagem.

Antes de prosseguir, é sempre conveniente verificar as normas específicas vigentes no local da instalação.

NÃO DEIXE NO MEIO AMBIENTE!

ELIMINAÇÃO DO PRODUTO

Os nossos produtos são realizados com diferentes materiais. A maior parte destes (alumínio, plástico, ferro, cabos elétricos) deve ser considerada como resíduos sólidos urbanos. Podem ser reciclados através da recolha e eliminação diferenciada nos centros autorizados.

Outros componentes (placas eletrónicas, baterias de transmissores, etc.) podem conter substâncias poluentes.

Devem ser retirados e entregues às empresas autorizadas para a recuperação e eliminação dos mesmos.

Antes de prosseguir, é sempre conveniente verificar as normas específicas vigentes no local de eliminação.

NÃO DEIXE NO MEIO AMBIENTE!

DADOS E INFORMAÇÕES SOBRE O PRODUTO

Legenda

- Este símbolo indica partes que devem ser lidas com atenção.
- Este símbolo indica partes que se referem à segurança.
- Este símbolo indica o que deve ser comunicado ao utilizador.
- Se não for diversamente indicado, as medidas são em milímetros.

Descrição

803BB-0120

GPX40MGS - Barreira automática com motorreductor irreversível e motor brushless; armário em aço galvanizado e esmaltado.

803BB-0130

GPX40MGC - Barreira automática com motorreductor irreversível e motor brushless; armário em aço galvanizado e esmaltado. Versão dedicada a áreas com altas temperaturas ambiente.

803BB-0100

GPX40MGP - Barreira automática com motorreductor irreversível e motor brushless; armário em aço galvanizado e esmaltado. Fornecida com: 009SMA e uma interface para a ligação direta a uma coluna de entrada/saída de sistemas de estacionamento tipo PKE e PKM.

803BB-0150

GPX40MCP - Barreira automática com motorreductor irreversível e motor brushless; armário em aço galvanizado e esmaltado RAL personalizado. Fornecida com: 009SMA e uma interface para a ligação direta a uma coluna de entrada/saída de sistemas de estacionamento tipo PKE e PKM.

803BB-0340

GPX40MXP - Barreira automática com motorreductor irreversível e motor brushless; armário em AISI 430 esmaltado. Fornecida com: 009SMA e uma interface para a ligação direta a uma coluna de entrada/saída de sistemas de estacionamento tipo PKE e PKM.

Destinação de uso

Solução ideal para passagem de veículos de uso frequente

Toda e qualquer instalação ou uso diverso daquele indicado no presente manual considera-se proibido..

Limites de emprego

MODELOS	GPX40MGS	GPX40MGC	GPX40MGP	GPX40MCP	GPX40MXP
Largura máx. passagem útil (m)	3,8	3,8	3,8	3,8	3,8

Dados técnicos

MODELOS	GPX40MGS	GPX40MGC	GPX40MGP	GPX40MCP	GPX40MXP
Alimentação (V - 50/60 Hz)	100 AC ÷ 240 AC				
Alimentação do motor (V)	36 DC				
Consumo em standby (W)	2,5	2,5	3,3	3,3	3,3
Potência (W)	270	270	270	270	270
Temperatura de funcionamento (°C)	de -20 a +55 (-40 com art. 803XA-0260)	de -20 a +55 (-40 com art. 803XA-0260)	de -20 a +55 (-40 com art. 803XA-0260)	de -20 a +55 (-40 com art. 803XA-0260)	de -20 a +55 (-40 com art. 803XA-0260)
Binário (Nm)	100	100	100	100	100
Tempo de abertura a 90° (s)	1 ÷ 2	1 ÷ 2	1 ÷ 2	1 ÷ 2	1 ÷ 2
Trabalho intermitente (%)	SERVIÇO CONTÍNUO				
Grau de proteção (IP)	54	54	54	54	54
Classe de isolamento	I	I	I	I	I
Peso (kg)	62	62	62,5	62,5	62,5

Tabela dos fusíveis

MODELOS	GPX40MGS	GPX40MGC	GPX40MGP	GPX40MCP	GPX40MXP
Fusível de linha	3,15 A F				
Fusível dos acessórios	2 A F	2 A F	2 A F	2 A F	2 A F
Fusível aquecedor com cartucho	1 A T	-	1 A T	1 A T	1 A T
Fusível ventoinha	-	100 mA F	-	-	-

Descrição das peças

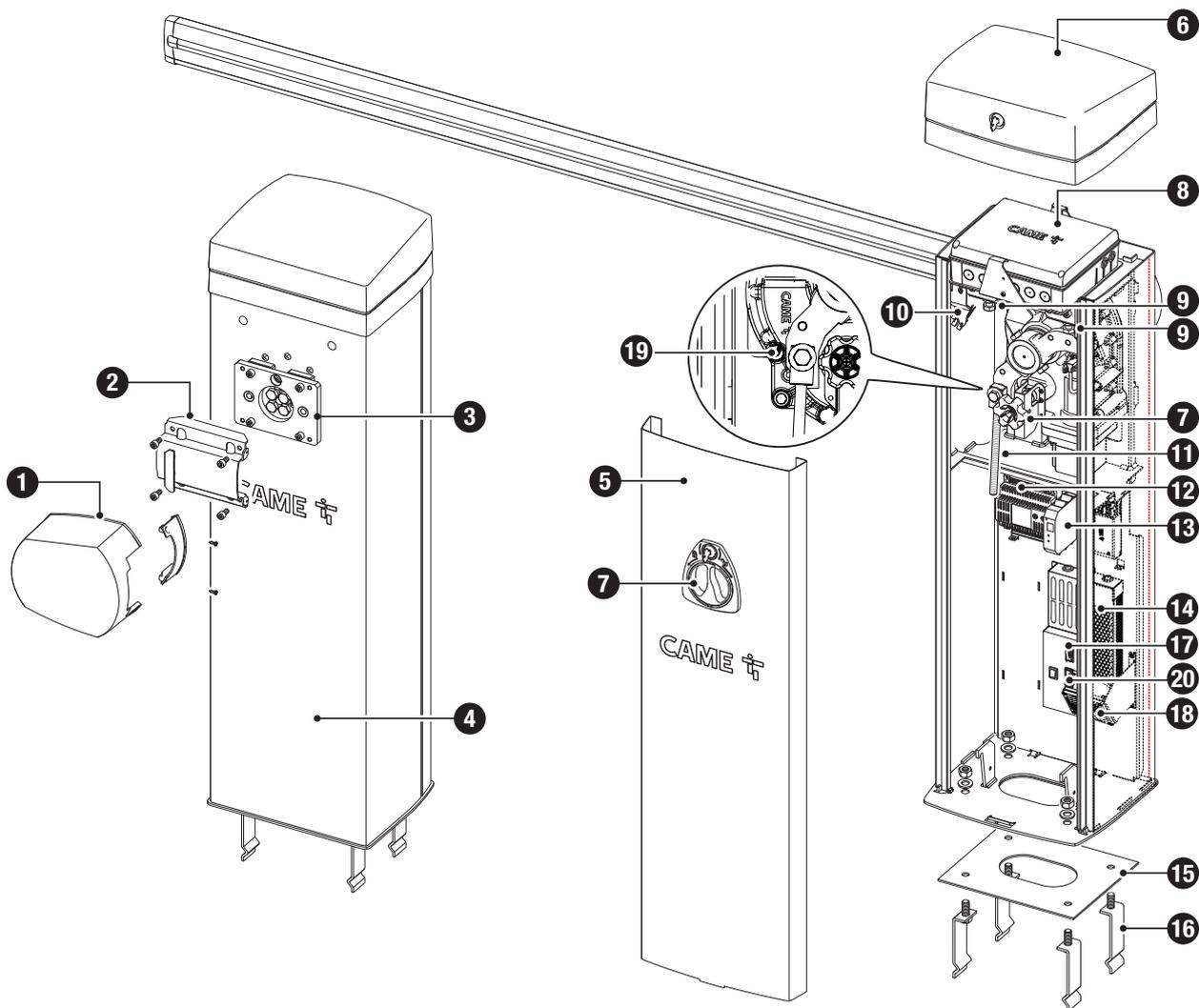
Barreira

- ❶ Tampa anticisalhamento
- ❷ Flange de fixação
- ❸ Chapa de fixação da haste
- ❹ Armário
- ❺ Tampa de inspeção
- ❻ Tampa
- ❼ Manípulo de desbloqueio/bloqueio da haste
- ❽ Quadro de comando
- ❾ Trava mecânica para o registo da haste
- ❿ Contactos auxiliares de estado*
- ⓫ Pino de ancoragem da mola
- ⓬ Placa I/O RS485*
- ⓭ Módulo SMA*
- ⓮ Alimentador
- ⓯ Chapa de fixação
- ⓰ Suporte de fixação
- ⓱ Fusível para aquecedor com cartucho ou ventoinha
- ⓲ Ventoinha**
- ⓳ Aquecedor com cartucho***
- ⓴ Fusível de linha

* Só para GPX40MCP, GPX40MGP e GPX40MXP.

** Só para GPX40MGC

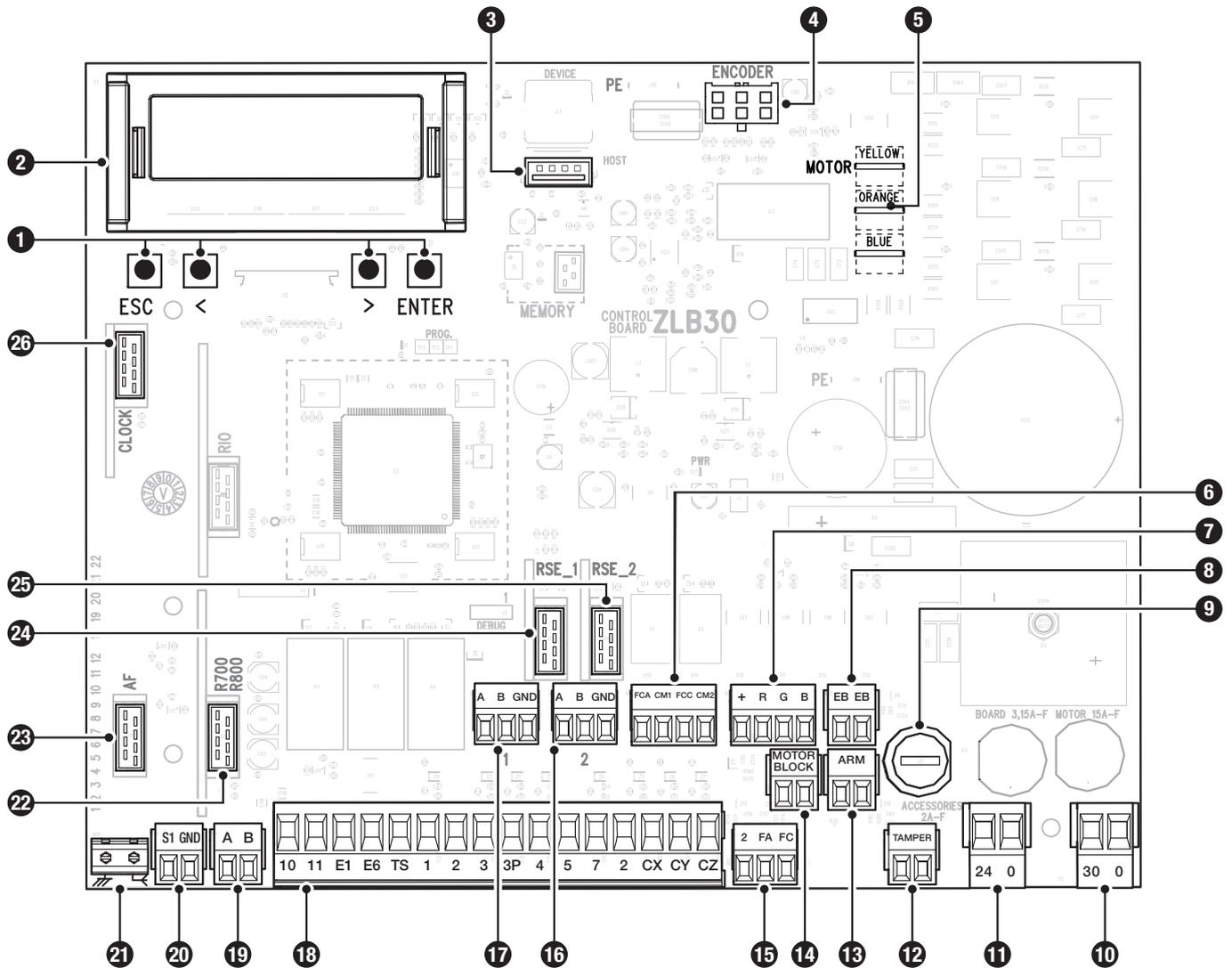
*** Só para GPX40MCP, GPX40MGP, GPX40MXP e GPX40MGS.



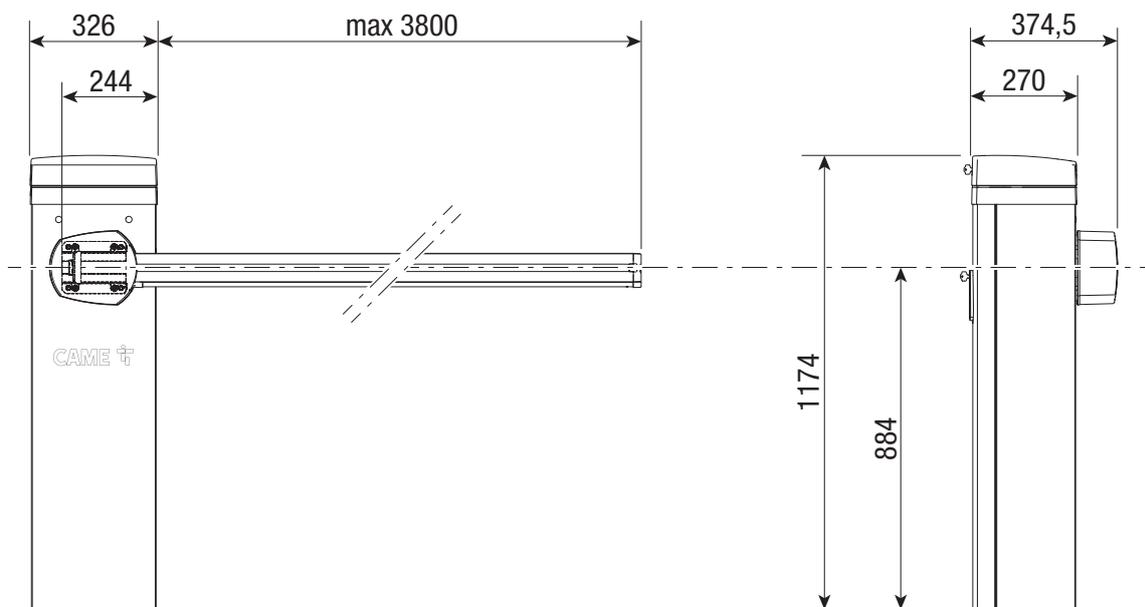
Placa eletrónica

- 1 Botões de programação
 - 2 Ecrã
 - 3 Conector para chave USB
 - 4 Conector para encoder
 - 5 Conector para o motor
- No cabo é aplicada uma ferrite do tipo p.n. ECQK922091
- 6 Terminal para estado da barreira
 - 7 Terminal para a ligação da faixa de LEDs de sinalização
 - 8 Terminal não utilizado
 - 9 Fusível para os acessórios
 - 10 Terminal de alimentação do motor
 - 11 Bloco de terminais de alimentação da placa eletrónica
 - 12 Terminal para a ligação do micro de segurança de tampa aberta (contacto NC)
 - 13 Terminal para contacto NC por queda de haste
 - 14 Terminal para a ligação do micro de segurança de motorreductor desbloqueado (contacto NC)
 - 15 Terminal para a ligação dos micro de fim de curso (contacto NC)*
 - 16 Terminal associado ao conector RSE_2 para ligação CRP, placa IO 485 ou interface Modbus RTU
 - 17 Terminal associado ao conector RSE_1 para ligação combinada, bússola ou CRP
 - 18 Terminal para a ligação dos dispositivos de comando e de segurança
 - 19 Bloco de terminais para a ligação do seletor com teclado
 - 20 Bloco de terminais para a ligação do seletor transponder
 - 21 Bloco de terminais para a ligação da antena
 - 22 Conector para placa de descodificação R700 ou R800
 - 23 Conector para a placa de radiofrequência com encaixe (AF)
 - 24 Conector RSE_1 para placa RSE
 - 25 Conector RSE_2 para placa RSE
 - 26 Conector para placa clock (806SA-0120)

* Só para GPX40MCP, GPX40MGP e GPX40MXP.



Dimensões



Tipo de cabos e espessuras mínimas

COMPRIMENTO DO CABO (m)	< 10	de 10 a 20	de 20 a 30
Alimentação de 230 V AC	3G x 1,5 mm ²	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Pirilampo 24 V AC - DC	2 x 1 mm ²	2 x 1 mm ²	2 x 1 mm ²
Fotocélulas TX	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Fotocélulas RX	4 x 0,5 mm ²	4 x 0,5 mm ²	4 x 0,5 mm ²
Dispositivos de comando	*n° x 0,5 mm ²	*n° x 0,5 mm ²	*n° x 0,5 mm ²
Antena		RG58 máx. 10 m	

*n° = veja as instruções de montagem do produto - Atenção: a secção do cabo é indicativa porque pode variar em função da potência do motor e do comprimento do cabo.

Para a utilização em ambiente externo, utilize cabos com propriedades pelo menos equivalentes às dos cabos de tipo H05RN-F (com designação 60245 IEC 57).

Para a utilização em ambiente interno, utilize cabos com propriedades pelo menos equivalentes às dos cabos de tipo H05VV-F (designação conforme à 60227 IEC 53).

Caso os cabos tenham comprimento diferente em relação ao que foi previsto na tabela, determine a secção dos cabos com base na absorção efetiva dos dispositivos ligados e de acordo com as prescrições indicadas nas normas CEI EN 60204-1.

Para as ligações que prevejam várias cargas na mesma linha (sequenciais), o dimensionamento da tabela deve ser considerado com base nas absorções e distâncias efetivas. Para as ligações de produtos não referidos neste manual, considera-se a documentação anexa aos próprios produtos.

Para a ligação combinada e CRP, utilize cabos tipo UTP CAT5. Comprimento máximo 1000 metros.

Resistência ao vento

Na tabela é indicada a resistência da haste à força do vento.

Classe de resistência de acordo com a norma EN 13241.

Tipo	Haste 2,25 m	Haste 3,05 m	Haste 4,05 m
Classe de resistência	5	4	3
Pressão do vento [Pa]	1200	1000	800
Velocidade máxima do vento [km/h]	144	132	118

INSTALAÇÃO

As ilustrações seguintes são somente exemplos, já que o espaço para a fixação do automatismo e dos acessórios varia de acordo com as dimensões da área de instalação. Cabe ao instalador a escolha da solução mais adequada.

Em caso de movimentação manual, preveja uma pessoa para cada 20 kg de carga a levantar. Em caso de movimentação não manual, utilize meios apropriados para o levantamento em segurança.

Durante as fases de fixação, o automatismo pode tornar-se instável e tombar. Preste atenção para não se apoiar até à fixação completa.

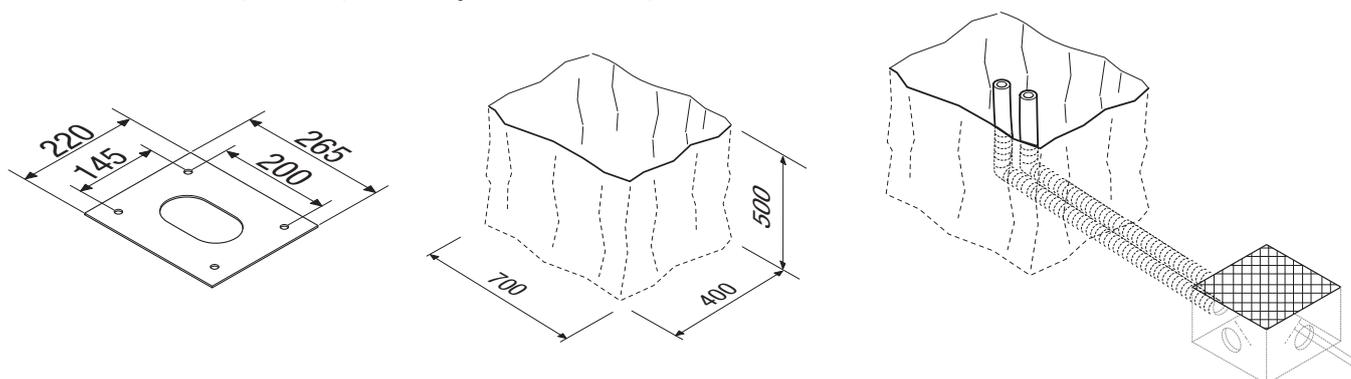
Operações preliminares

Se o piso não permitir uma fixação firme e estável do dispositivo, prepare uma base de cimento.

Faça a cavidade para a ombreira.

Prepare as tubagens necessárias para as ligações provenientes do poço de derivação.

O número de tubos depende do tipo de instalação e dos acessórios previstos.

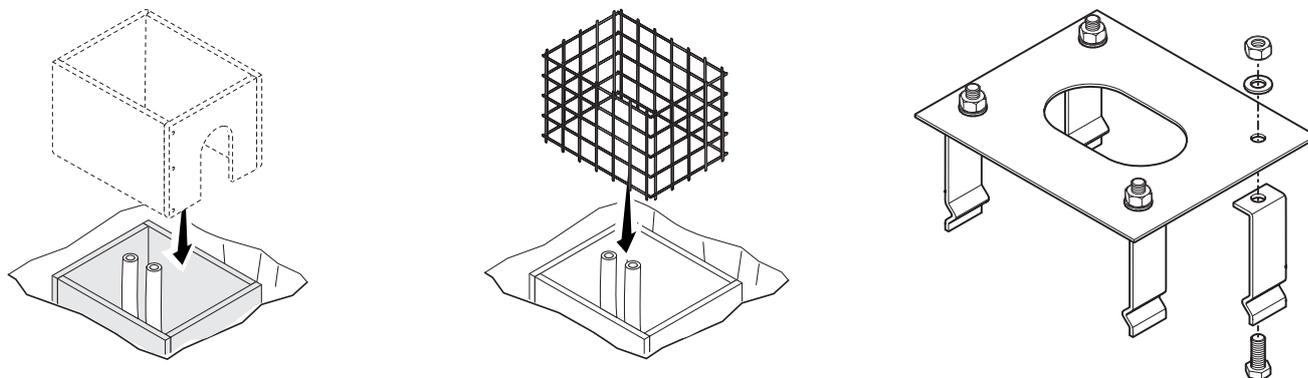


Colocação da chapa de fixação

Prepare uma ombreira de dimensões maiores em relação à chapa de fixação.

Introduza uma grelha de ferro na ombreira para armar o cimento.

Monte os suportes de ancoragem na chapa.



Introduza a chapa de fixação na grelha de ferro.

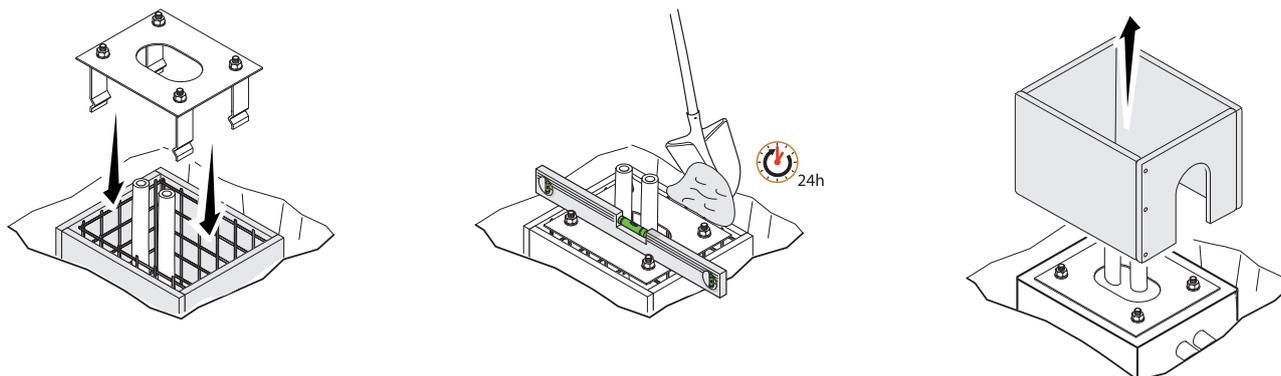
Os tubos devem passar através dos furos preparados.

Preencha a ombreira de cimento.

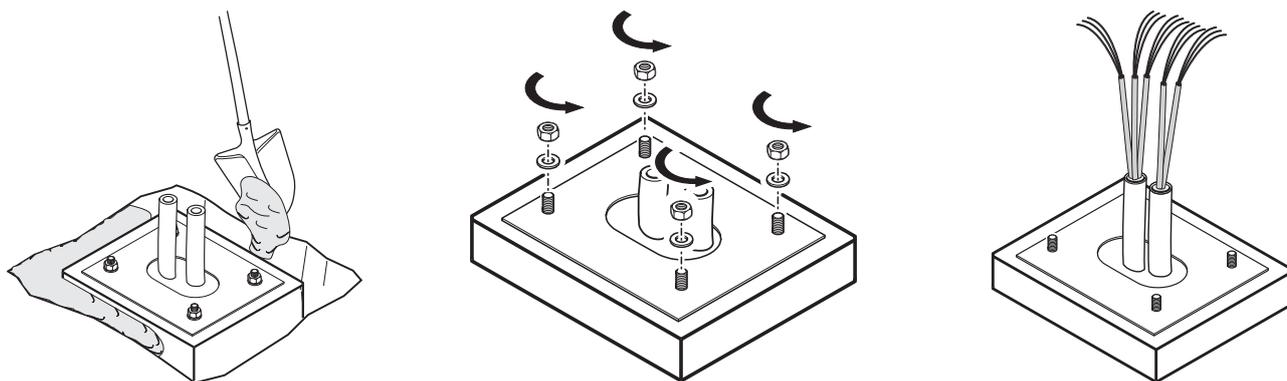
A chapa deve estar perfeitamente em nível com a borda dos parafusos totalmente em superfície.

Aguarde que o cimento solidifique por 24 horas no mínimo.

Retire a ombreira.

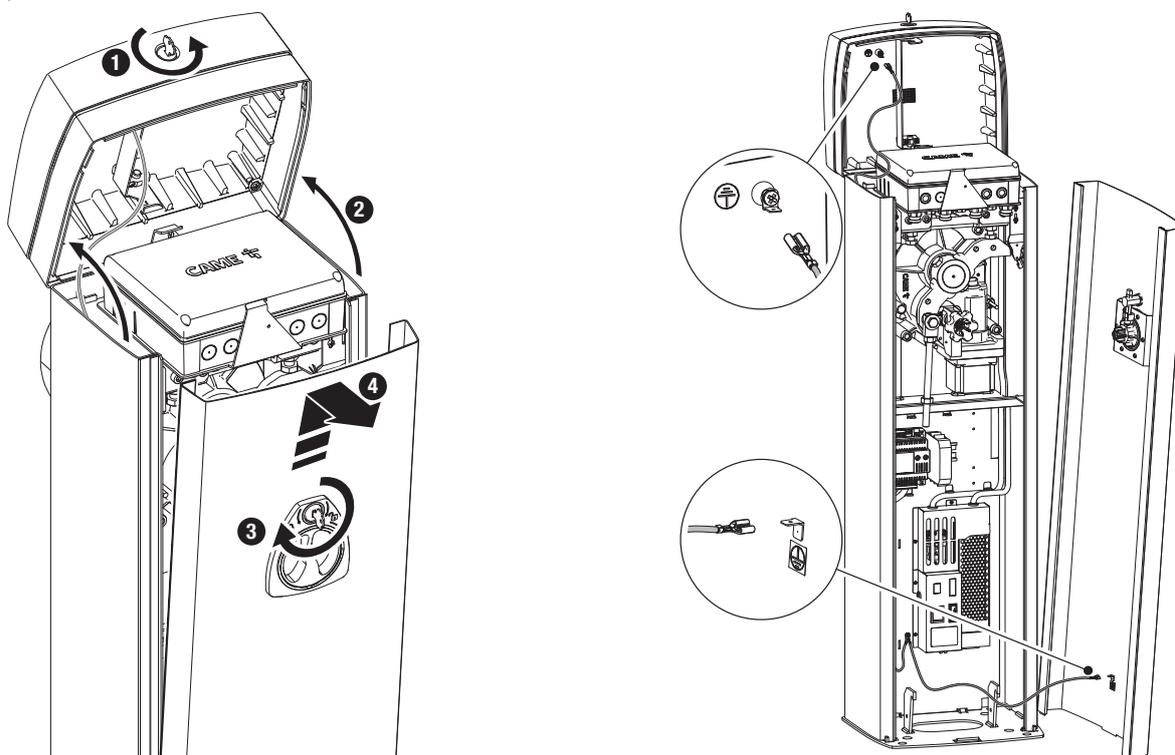


Encha de terra a área escavada em volta do bloco de cimento.
Desatarraxe as porcas dos parafusos.
Introduza os cabos elétricos nos tubos até que saiam 1500 mm aproximadamente.

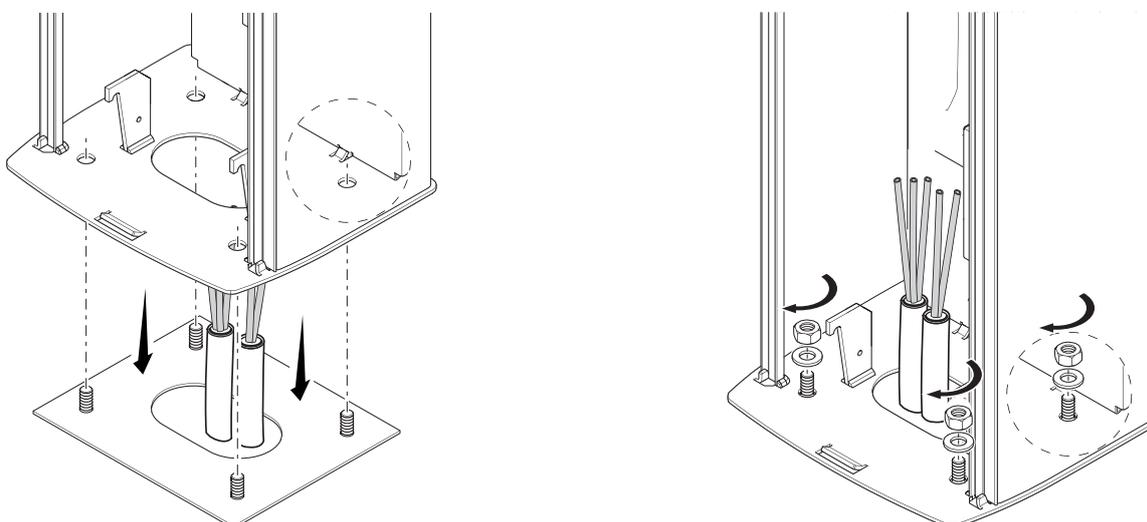


Preparação da barreira

 Com a tampa aberta, o automatismo não funciona.



Ancoragem da barreira



Mudança da direção de abertura da haste

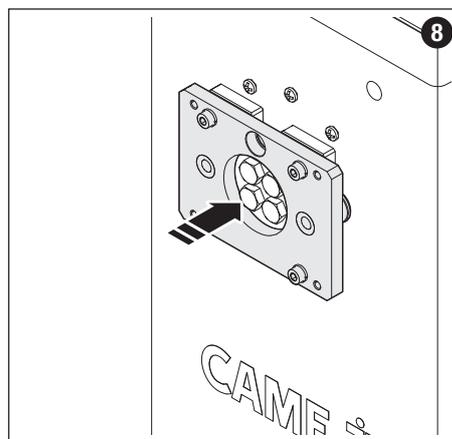
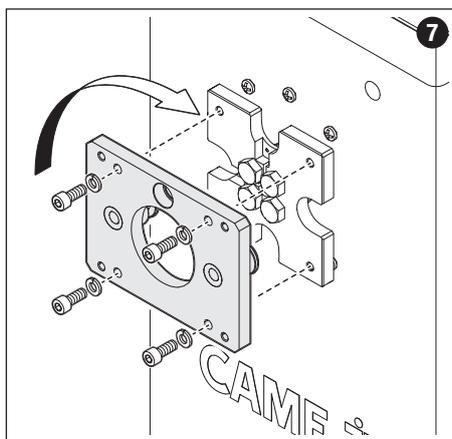
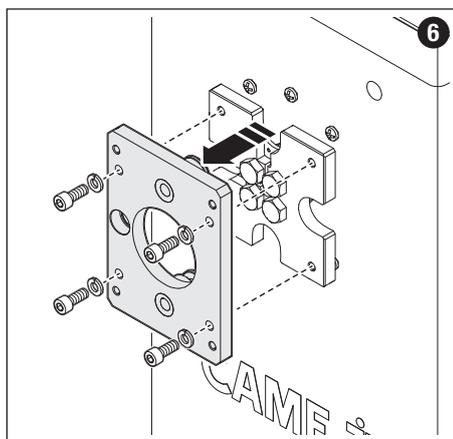
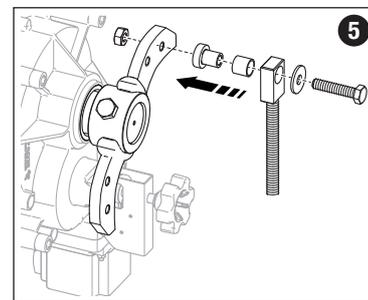
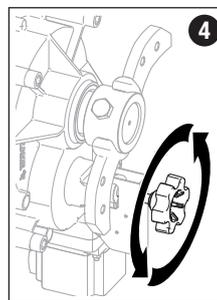
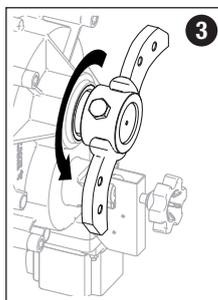
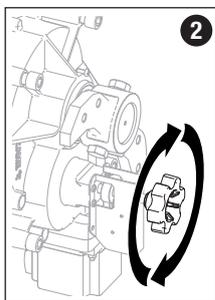
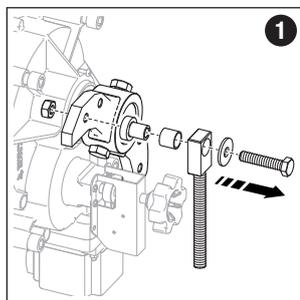
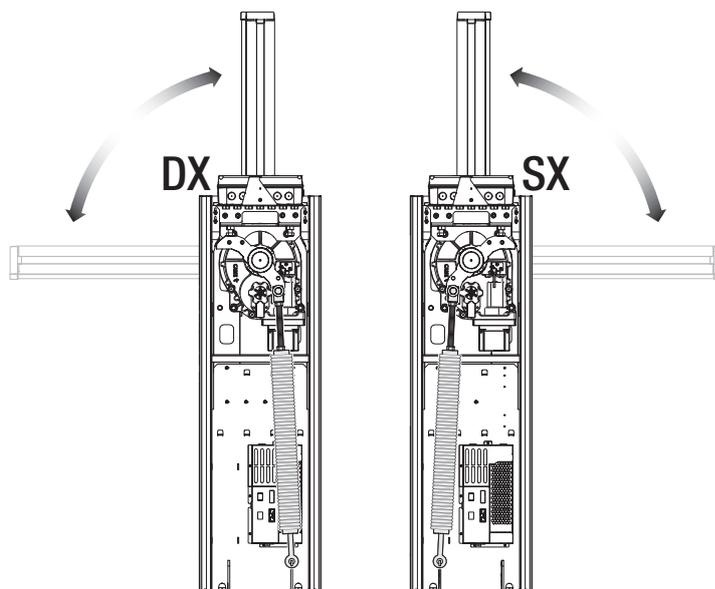
 A barreira está preparada para a instalação à esquerda.

 A mudança do sentido de rotação é efetuada sem a haste e mola instaladas.

- 1 Remova o pino de ancoragem do braço da alavanca.
- 2 Desbloqueie o motorreductor, rodando o manípulo no sentido horário.
- 3 Rode o braço da alavanca 90°.
- 4 Bloqueie o motorreductor, rodando o manípulo no sentido anti-horário.
- 5 Fixe o pino de ancoragem no orifício oposto do braço.

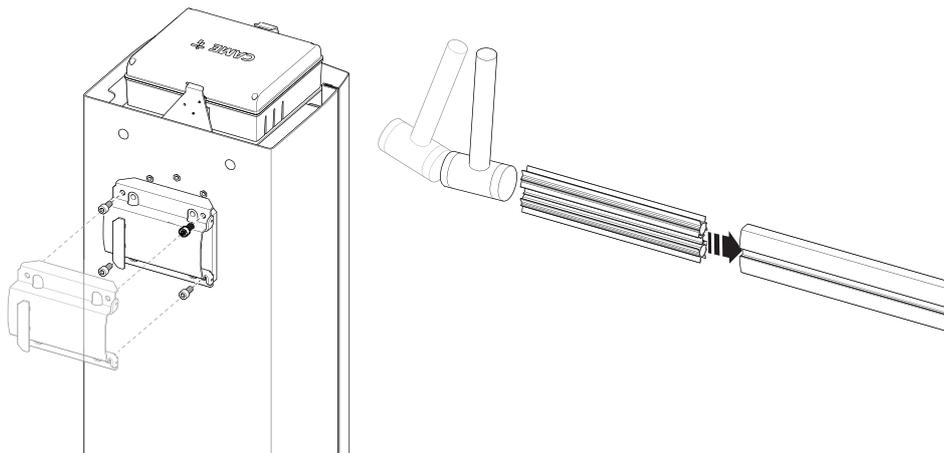
 O orifício onde se deve fixar o perno de ancoragem depende também da mola de equilíbrio que se escolhe em função do comprimento da haste. Consulte o capítulo [Escolha da mola de equilíbrio e do orifício de fixação].

- 6 Remova a chapa de fixação da haste
- 7 Rode a chapa de fixação da haste 90°
- 8 Fixe a chapa de fixação da haste à chapa do veio do motor

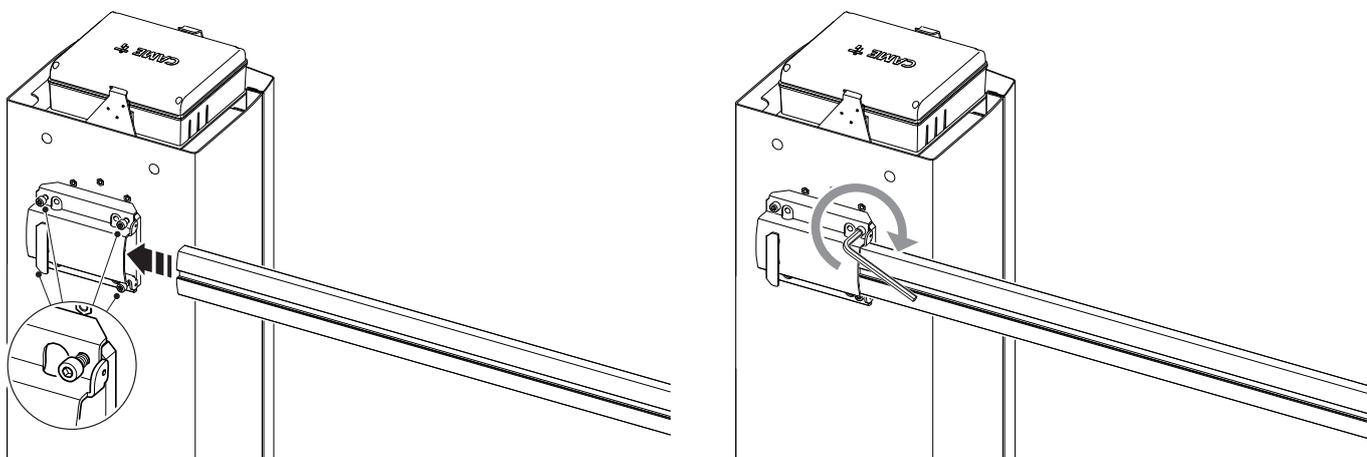


Montagem da haste

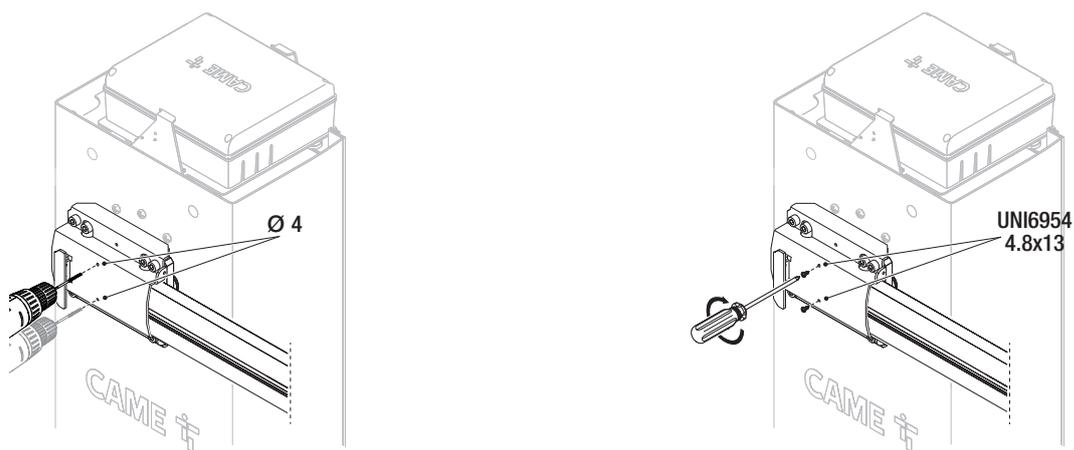
Monte o cobre-conexão da haste na chapa de fixação. Deixe os parafusos ligeiramente desapertados para facilitar a introdução da haste. Insira o reforço na haste.



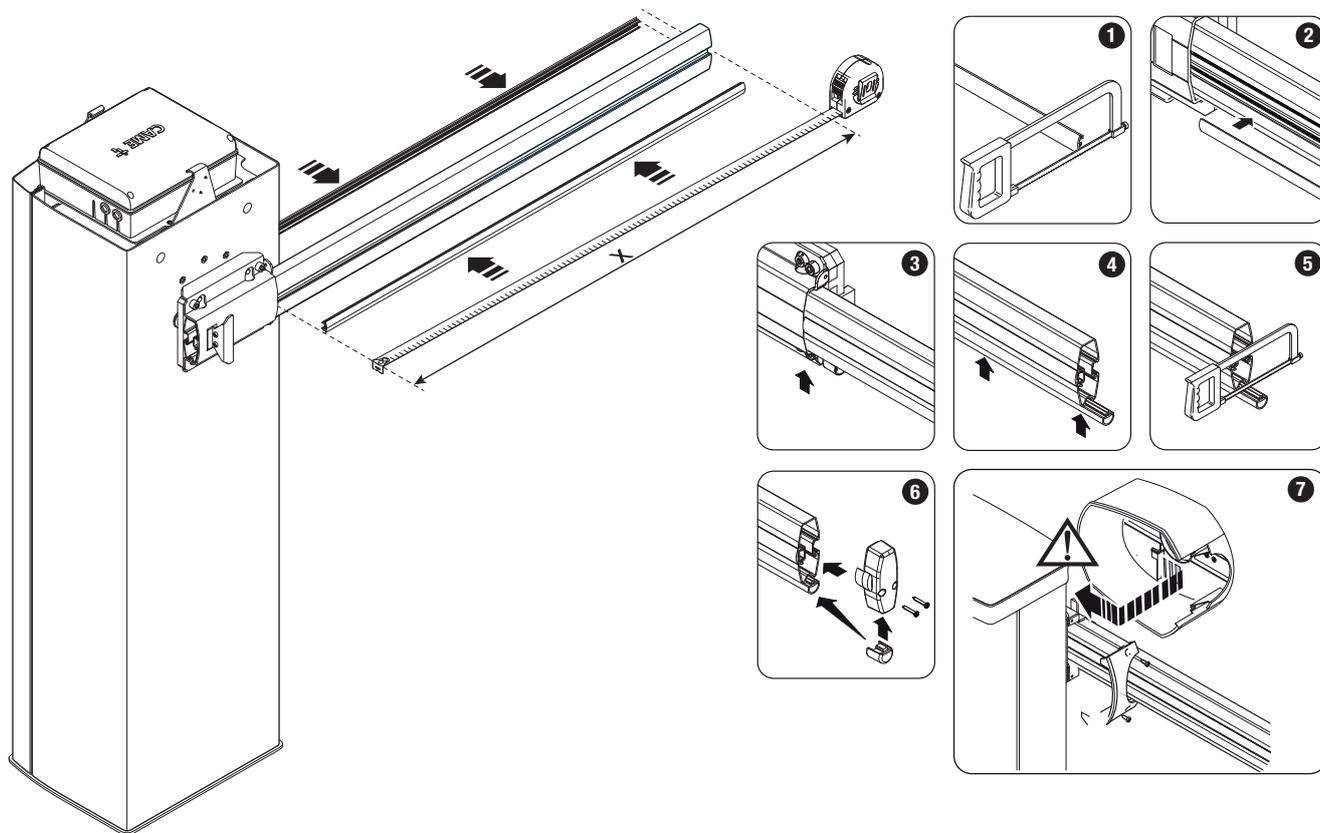
Introduza a haste na flange de fixação.
Aperte os parafusos firmemente.



Fure a flange de fixação.
Fixe a haste com os parafusos.



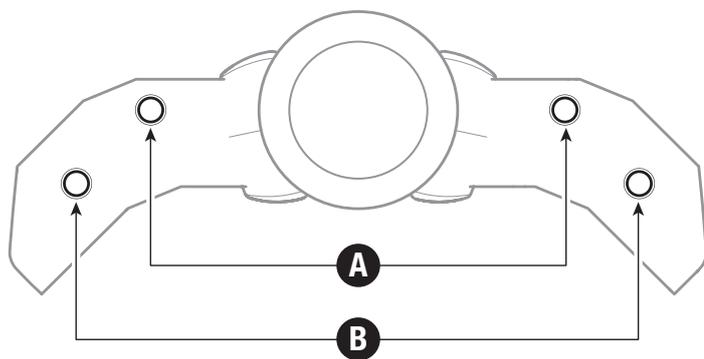
- 1 Corte os perfis cobre-vão na mesma medida que o vão da haste menos 10 milímetros.
- 2 Introduza os perfis cobre-vão nas respetivas ranhuras em ambos os lados da haste.
- 3 Corte a parte excedente do perfil, deixando-a sobressair 7 milímetros.
- 4 Insira o perfil para-choques de borracha na respetiva ranhura, fazendo-o coincidir com a tampa terminal.
- 5 Insira a tampa terminal de borracha no respetivo local.
- 6 Insira a tampa terminal do perfil de borracha na ranhura da tampa de fecho da haste. Fixe a tampa de fecho da haste com os respetivos parafusos.
- 7 Introduza a tampa de proteção anticisalamento no cobre-conexão da haste e fixe-a com os parafusos fornecidos.



Escolha da mola de equilíbrio e do orifício de fixação

Código da mola (cor)	001G02040 Ø 40 mm (amarelo)		001G04060 Ø 50 mm (verde)	
Orifício para fixar a mola	A	B	A	B
Passagem útil (m)	de 1,5 a 1,75	de 1,75 a 2,25	de 2,25 a 2,75	de 2,75 a 3,75

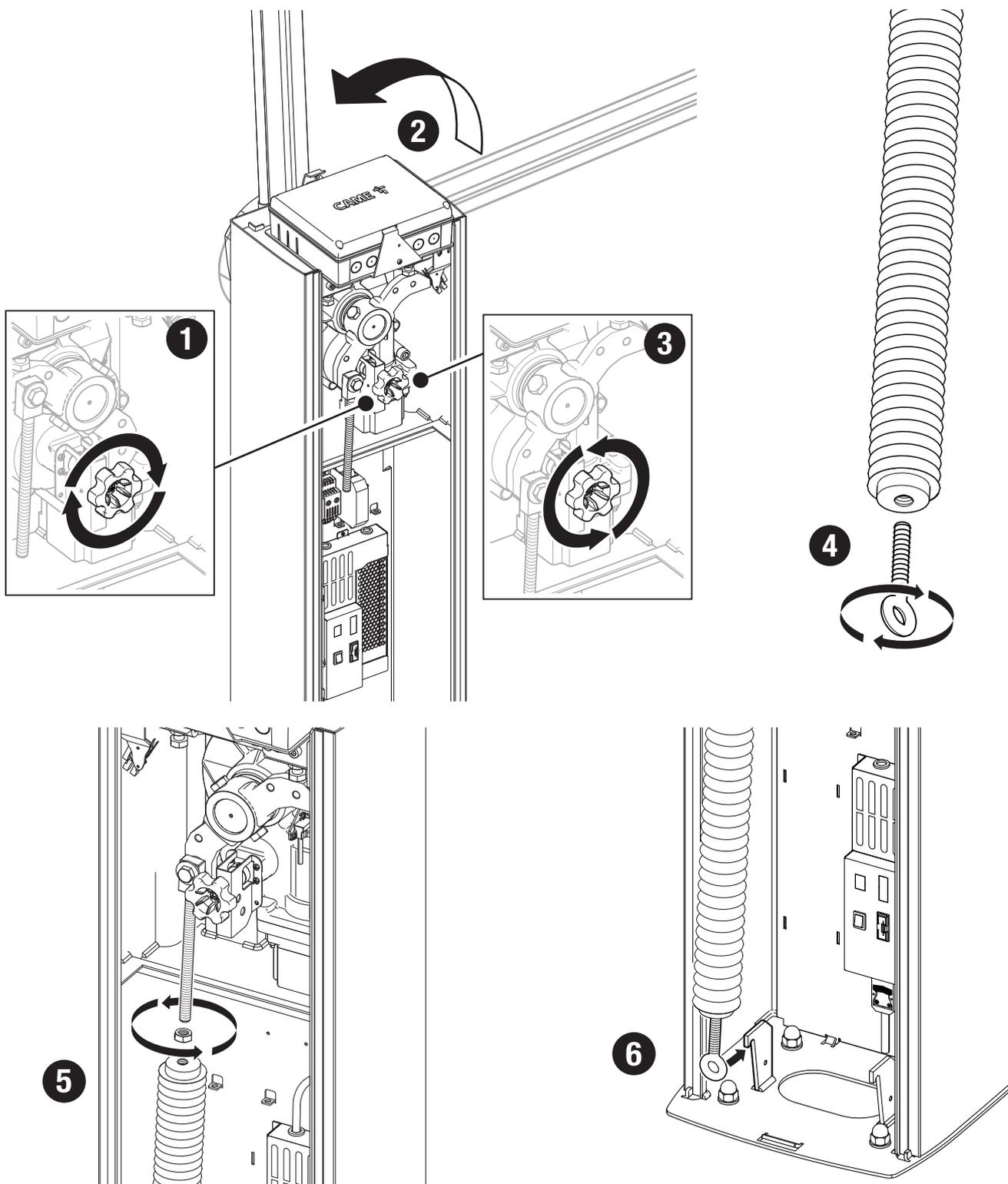
Por haste simples entende-se a haste completa com cobre-vão, tampa e perfil de borracha.



Montagem da mola de equilíbrio

- 1 Desbloqueie o motorreductor.
- 2 Coloque a haste na vertical
- 3 Bloqueie o motorreductor

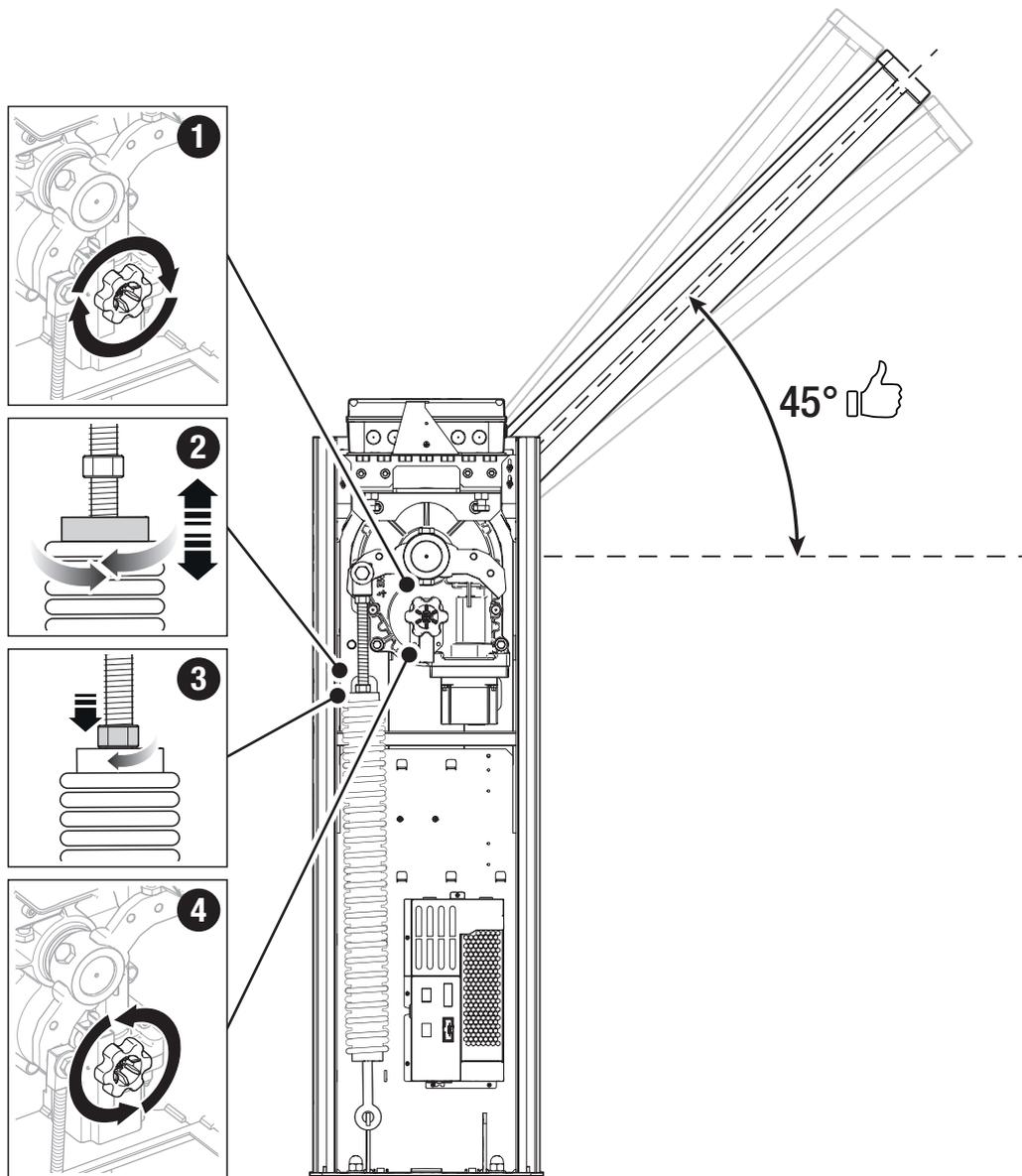
- 4 Atarraxe o tirante de olhal na parte inferior da mola
- 5 Atarraxe a mola no pino de ancoragem
- 6 Prenda o tirante de olhal no suporte de ancoragem



Equilíbrio da haste

- 1 Desbloqueie o motorreductor.
 - 2 Rode manualmente a mola para aumentar ou diminuir a tração. A haste deve estabilizar-se nos 45 graus.
 - 3 Fixe a contraporca.
- Coloque a haste na vertical

- 4 Bloqueie o motorreductor
- Verifique se a mola funciona corretamente. Com a haste na posição vertical, a mola não fica sob tensão. Com a haste na posição horizontal, a mola fica sob tensão.



Determinação dos pontos de fim de curso com fins de curso mecânicos

Verifique se a haste está paralela ao chão quando está na posição de fecho e a cerca de 89° quando está na posição de abertura.

Corrigir a posição horizontal da haste

Desbloqueie o motorreductor.

Abra a tampa de inspeção.

Abaixe a haste.

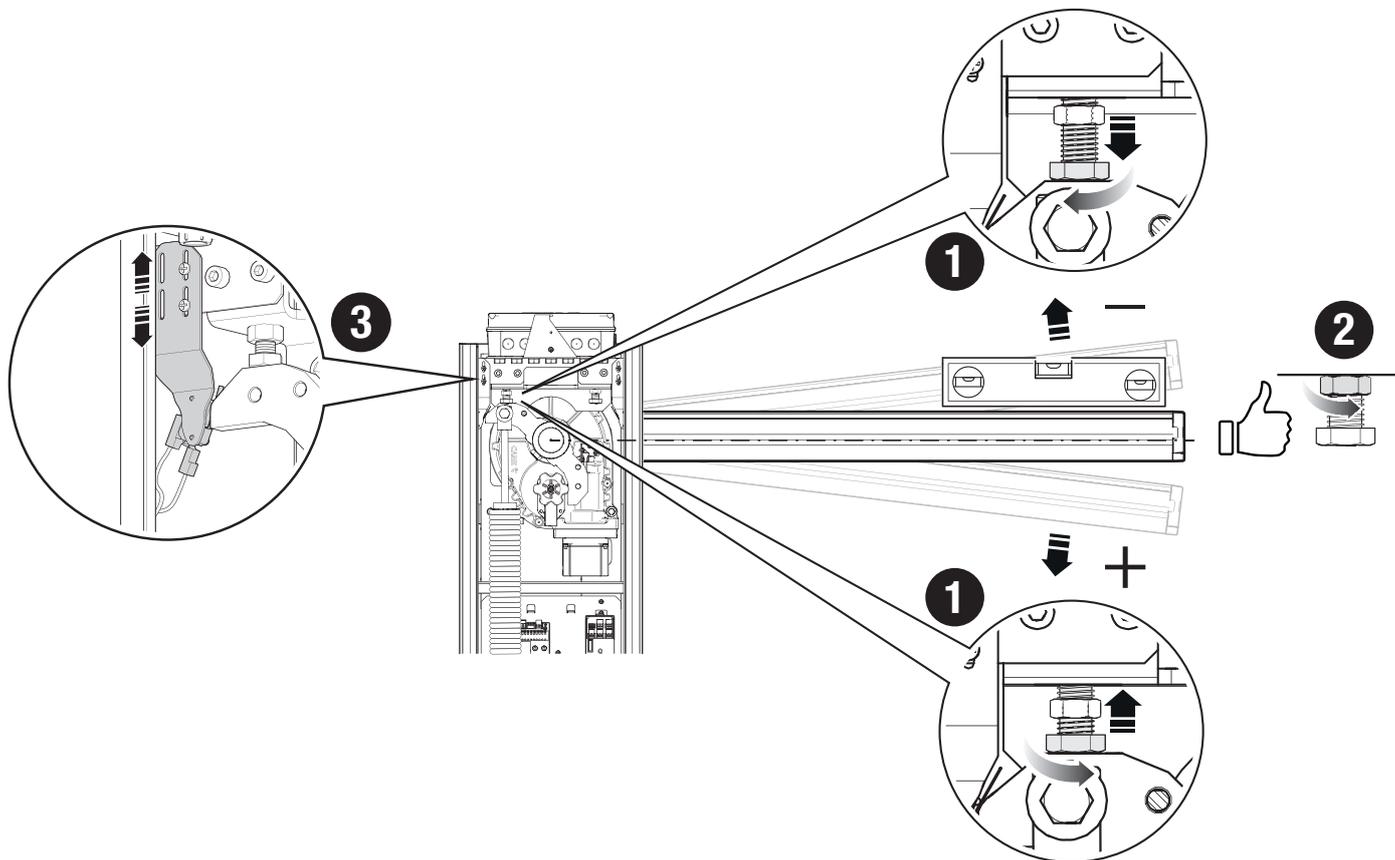
❶ Rode a trava mecânica até atingir a posição desejada da haste.

❷ Fixe a trava mecânica com a contraporca.

❸ Verifique se o microinterruptor que deteta a posição da haste funciona corretamente.*

Bloqueie o motorreductor

* Só para GPX40MCP, GPX40MGP e GPX40MXP.



Corrigir a posição vertical da haste

Desbloqueie o motorreductor.

Abra a tampa de inspeção.

Eleve a haste.

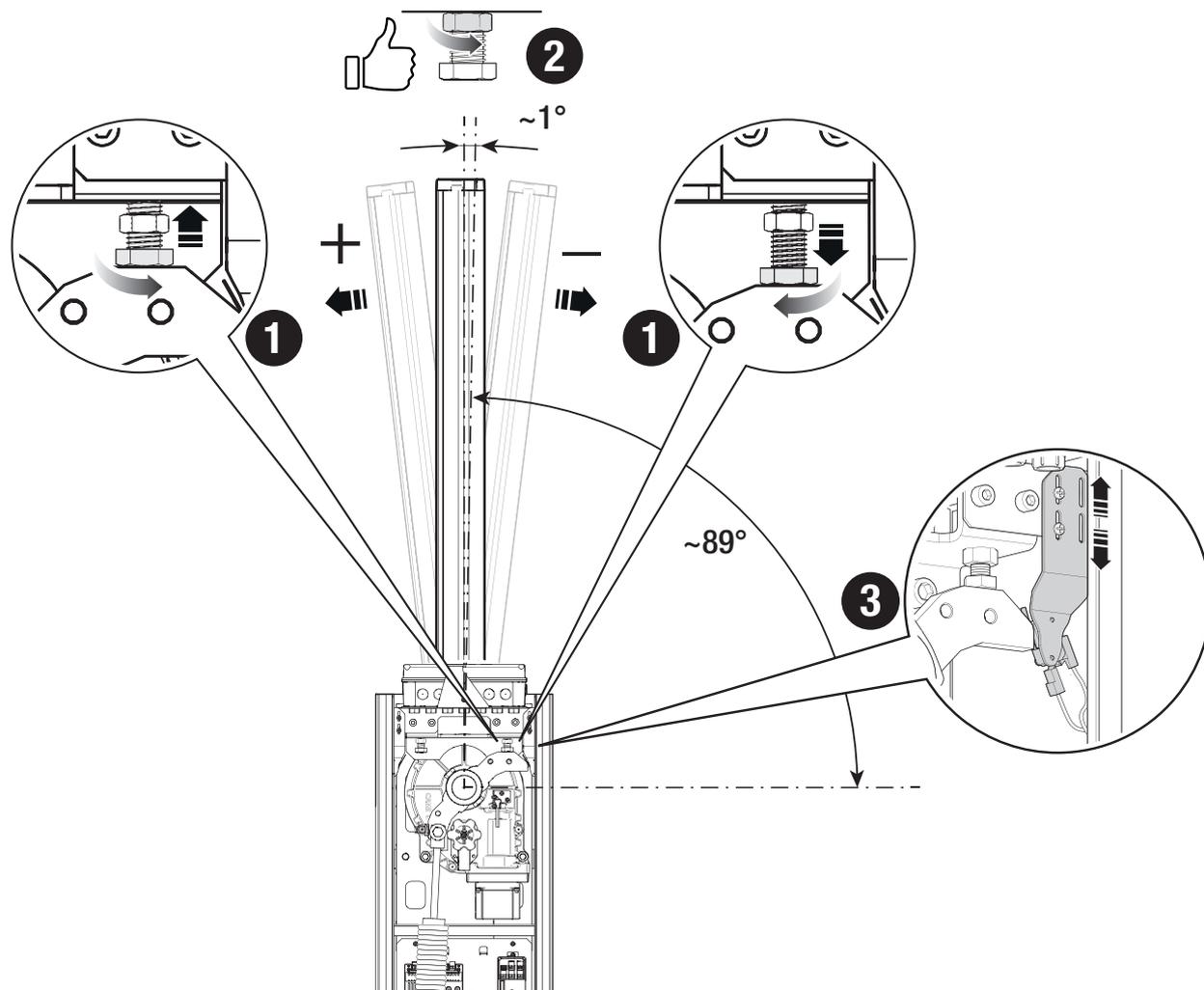
1 Rode a trava mecânica até atingir a posição desejada da haste.

2 Fixe a trava mecânica com a contraporca.

3 Verifique se o microinterruptor que deteta a posição da haste funciona corretamente.*

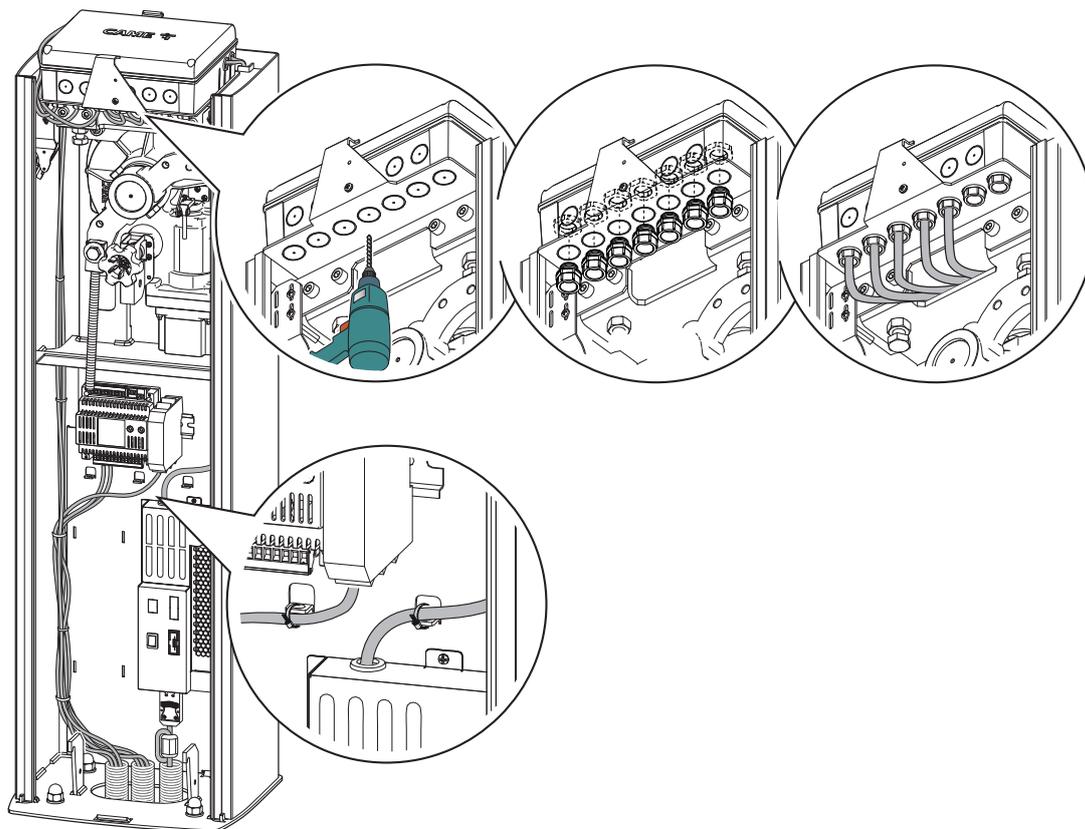
Bloqueie o motorreductor

* Só para GPX40MCP, GPX40MGP e GPX40MXP.



Passagem dos cabos elétricos

Os cabos elétricos não devem entrar em contacto com partes que possam aquecer-se durante o uso (por exemplo, motor e transformador). Certifique-se de que os elementos mecânicos em movimento estão a uma distância adequada da cablagem instalada.



Alimentação

Durante todas as fases de instalação certifique-se de que trabalha com a tensão desligada.

⚠ Antes de intervir no quadro de comando, interrompa a tensão de rede e, se existentes, desligue as baterias.

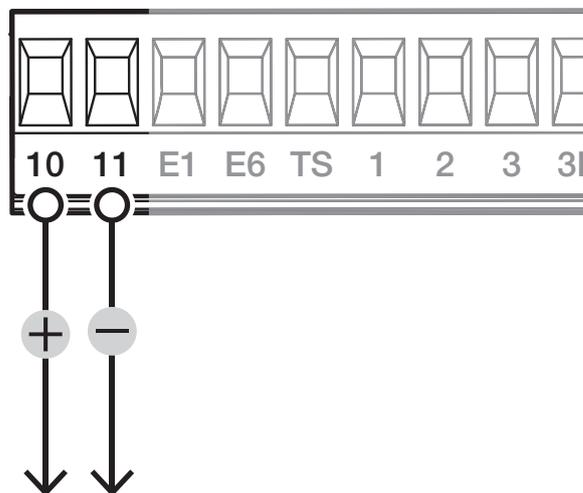
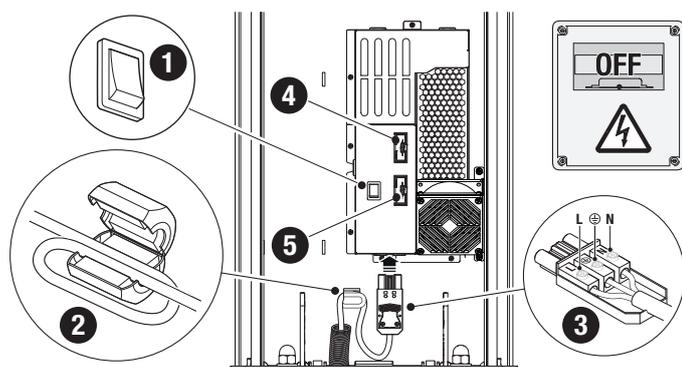
Ligação à rede elétrica

- 1 Botão para ligar/desligar o dispositivo.
- 2 Aplique a ferrite no cabo de alimentação.
Ferrite do tipo p.n. ECQK922091.
- 3 O cabo deve passar 2 vezes pela ferrite (2 turns).
- 4 Ligue o cabo alimentação como ilustrado.
- 5 Fusível para aquecedor com cartucho ou ventoinha
- 6 Fusível de linha

Saída de alimentação de acessórios

A tensão da saída é normalmente 24 V DC.

📖 A soma dos consumos dos acessórios ligados não deve ultrapassar os 40 W.



Capacidade máxima dos contactos

Dispositivo	Saída	Alimentação (V)	Potência (W)
Acessórios	10 - 11	24 DC	40
Lâmpada suplementar	10 - E1	24 DC	20
Pirilampo	10 - E1	24 DC	20
Luz piloto do estado do automatismo	10 - 5	24 DC	3
Fita LED RGB	-	-	13,5

A soma dos consumos dos acessórios ligados não deve ultrapassar os 40 W.

Dispositivos de comando

1 Antena com cabo RG58

2 Leitor de cartões

3 Seletor transponder

4 Seletor com teclado

5 Botão de PARAGEM (contacto NC)

Para a haste e exclui o ciclo de fecho automático. Utilize um dispositivo de comando para retomar o movimento.

Se o contacto não for utilizado, deve ser desativado na fase de programação.

6 Dispositivo de comando (contacto NO)

Função SÓ ABRIR

Com função [PRESSÃO CONTÍNUA] ativa, é obrigatória a ligação do dispositivo de comando em ABERTURA.

7 Dispositivo de comando (contacto NO)

Função SÓ ABRIR

O contacto deve ser utilizado apenas para automatismos que funcionem na modalidade combinada.

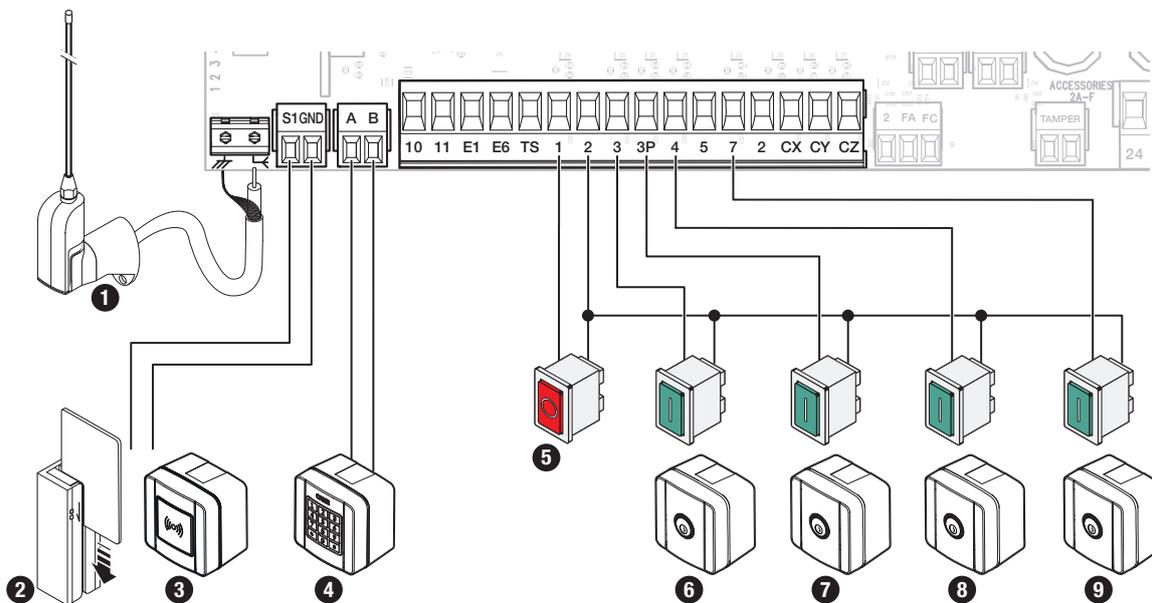
8 Dispositivo de comando (contacto NO)

Função SÓ FECHAR

Com função [PRESSÃO CONTÍNUA] ativa, é obrigatória a ligação do dispositivo de comando em FECHO.

9 Dispositivo de comando (contacto NO)

Função ABRIR-FECHAR



Dispositivos de sinalização

1 Lâmpada suplementar

Aumenta a iluminação na área de manobra.

2 Pirlampo suplementar

Pisca durante as fases de abertura e fecho do automatismo.

3 Luz piloto do estado do automatismo

Indica o estado do automatismo.

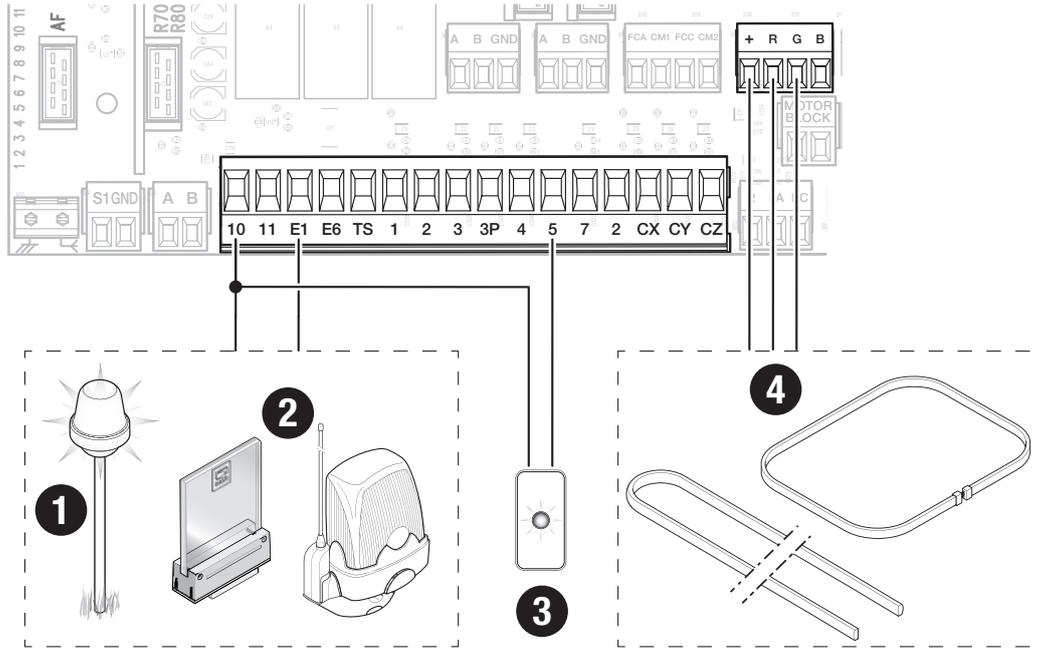
4 Faixa de LEDs RGB e/ou coroa RGB

Os LEDs vermelhos intermitentes indicam que o automatismo está em movimento.

Os LEDs verdes acesos indicam que o automatismo está aberto.

Os LEDs vermelhos acesos indicam que o automatismo está fechado.

Os LEDs vermelhos a piscar rapidamente indicam que a tampa de inspeção está aberta ou que o motorreductor está desbloqueado ou que a haste caiu.



Dispositivos de segurança

Ligue os dispositivos de segurança às entradas CX, CY e/ou CZ (contactos NC).

Na fase de programação, configure o tipo de ação que deve ser executada pelo dispositivo ligado à entrada.

Se não forem utilizados os contactos CX CY CZ, devem ser desativados na fase programação.

Fotocélulas DIR / DELTA-S

Ligação padrão

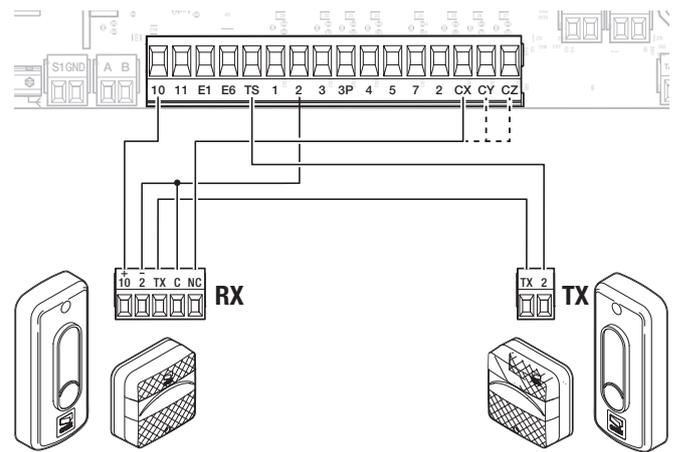
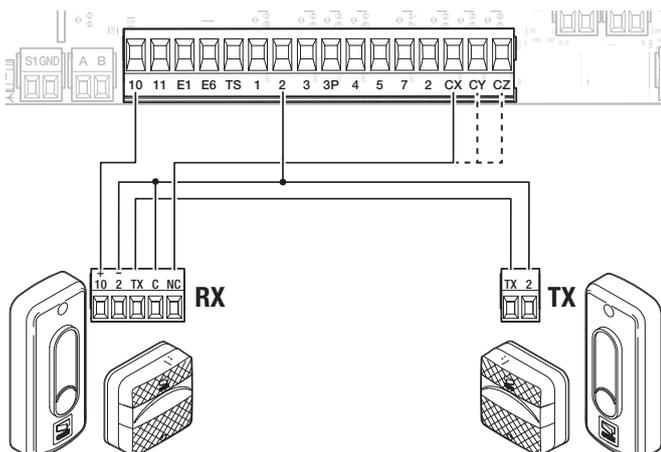
Podem ser ligados vários pares de fotocélulas.

Fotocélulas DIR / DELTA-S

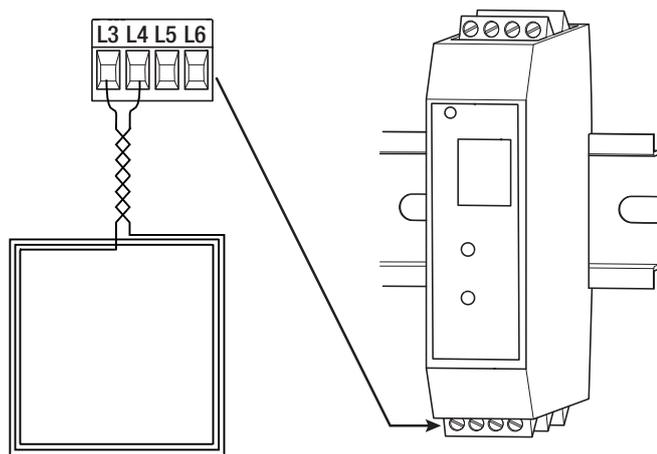
Ligação com teste de segurança

Podem ser ligados vários pares de fotocélulas.

Veja a função [F5] teste de segurança.



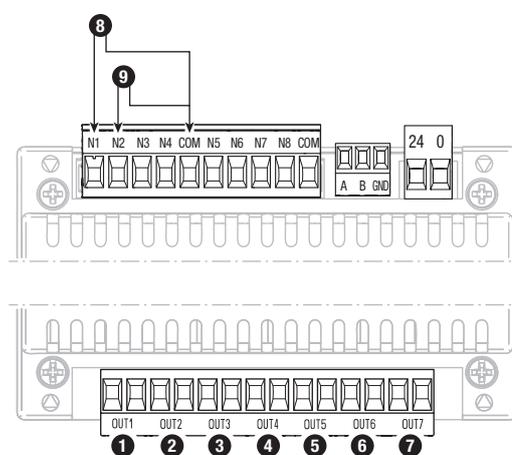
Ligação da espira magnética ao módulo SMA*



* Só para GPX40MCP, GPX40MGP e GPX40MXP.

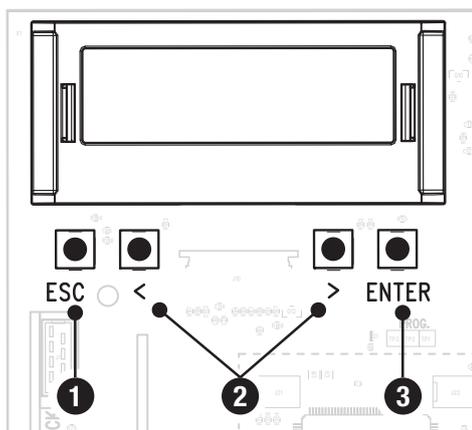
Função das saídas da placa RS485 I/O*

- ❶ Saída de contacto de sinalização da identificação de obstáculos
 - ❷ Saída de contacto de sinalização de haste aberta
 - ❸ Saída de contacto de sinalização de haste fechada
 - ❹ Saída de contacto de sinalização de queda da haste
 - ❺ Saída de contacto de sinalização de portinhola de inspeção aberta
 - ❻ Saída de contacto de sinalização de motorreductor desbloqueado
 - ❼ Saída de contacto de sinalização do estado da entrada CX
 - ❽ Entrada para a ligação de um botão com função SÓ ABRIR (COM-N1)
 - ❾ Entrada para a ligação de um botão com função SÓ FECHAR (COM-N2)
- 📖 Cada saída é um contacto limpo (NO) com capacidade máxima 1A – 24 V DC.



* Só para GPX40MCP, GPX40MGP e GPX40MXP.

Função dos botões de programação



1 Botão ESC

O botão ESC permite executar as operações a seguir descritas.
 Sair do menu
 Cancelar as alterações
 Voltar à página anterior
 Parar o automatismo

2 Botões < >

Os botões < > permitem executar as operações a seguir descritas.
 Navegar pelas opções do menu
 Aumentar ou diminuir um valor
 Fechar ou abrir o automatismo

3 Botão ENTER

O botão ENTER permite executar as operações a seguir descritas.
 Entrar nos menus
 Confirmar a escolha

Colocação em função

Depois de terminar as ligações elétricas, prossiga com a colocação em funcionamento. A operação deve ser realizada exclusivamente por pessoal especializado e qualificado.

Verifique se a área de manobra está livre de qualquer obstáculo.

Ligue a tensão da instalação e siga o procedimento guiado que aparece no ecrã.

Depois de ter ligado a tensão ao sistema, a primeira manobra será sempre em abertura; aguarde a conclusão da manobra.

Prima imediatamente o botão ESC ou o botão de PARAGEM, caso se verifiquem anomalias, maus funcionamentos, ruídos ou vibrações ou mesmo irregularidades imprevistas no sistema.

Após a colocação em funcionamento, verifique o correto funcionamento do dispositivo utilizando os botões junto ao ecrã. Verifique também se os acessórios funcionam corretamente.

Menu das funções

Direção de abertura

Configura a direção de abertura da haste.

Configuração> Definições do motor	Direção de abertura	Para a esquerda (Predefinido) Para a direita
--------------------------------------	---------------------	---

Comprimento da haste

Configura o comprimento da haste.

Configuração> Definições do motor	Comprimento da haste	Até 3 m Até 4 m
--------------------------------------	----------------------	--------------------

Teste do motor

Verifica a direção correta de abertura da haste.

Se os botões não executarem corretamente os comandos, inverta a direção de abertura da haste.

Configuração> Definições do motor	Teste do motor	O botão > faz rodar o motor no sentido horário. O botão < faz rodar o motor no sentido anti-horário.
--------------------------------------	----------------	---

Calibração do movimento

Inicia a autorregulação do movimento.

Configuração> Definições do motor	Calibração do movimento	Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
--------------------------------------	-------------------------	----------------------------------

Velocidade abertura

Configura a velocidade de abertura (percentagem da velocidade máxima).

 Os valores percentuais adaptam-se automaticamente ao valor definido na função [Comprimento haste].

Configuração> Definições do movimento	Velocidade abertura	de 50% a 100% (Predefinido 70%)
--	----------------------------	---------------------------------

Velocidade de fecho

Configura a velocidade de fecho (percentagem da velocidade máxima).

 Os valores percentuais adaptam-se automaticamente ao valor definido na função [Comprimento haste].

Configuração> Definições do movimento	Velocidade de fecho	de 30% a 100% (Predefinido 50%)
--	----------------------------	---------------------------------

Sensibilidade em movimento

Regulação da sensibilidade de identificação dos obstáculos durante o curso.

Configuração> Definições do movimento	Sensibilidade em movimento	de 10% a 100% (Predefinido 100%)
--	-----------------------------------	----------------------------------

Paragem total

Para a haste e exclui o ciclo de fecho automático. Utilize um dispositivo de comando para retomar o movimento.

Configuração> Seguranças com fios	Paragem total	Desativado (Predefinido) Ativado
--------------------------------------	----------------------	-------------------------------------

Entrada CX

Associa uma função à entrada CX.

Configuração> Seguranças com fios	Entrada CX	Desativado (Predefinido) C1 = Reabertura durante o fecho (Fotocélulas) C4 = Espera de obstáculo (Fotocélulas) C5 = Fecho imediato no fim de curso na abertura C7 = Reabertura durante o fecho (Bordas sensíveis) C9 = fecho imediato no fim de curso na abertura com espera de obstáculo durante o fecho C10 = fecho imediato durante a abertura com espera de obstáculo durante o fecho C13 = reabertura durante o fecho com fecho imediato após a remoção do obstáculo, inclusive com a haste não em movimento r7 = reabertura durante o fecho (Bordas sensíveis com resistência 8K2)
--------------------------------------	-------------------	---

Entrada CY

Associa uma função à entrada CY.

Configuração> Seguranças com fios	Entrada CY	Desativado (Predefinido) C1 = Reabertura durante o fecho (Fotocélulas) C4 = Espera de obstáculo (Fotocélulas) C5 = Fecho imediato no fim de curso na abertura C7 = Reabertura durante o fecho (bordas sensíveis) C9 = fecho imediato no fim de curso na abertura com espera de obstáculo durante o fecho C10 = fecho imediato durante a abertura com espera de obstáculo durante o fecho C13 = reabertura durante o fecho com fecho imediato após a remoção do obstáculo, inclusive com a haste não em movimento r7 = reabertura durante o fecho (bordas sensíveis com resistência 8K2)
--------------------------------------	-------------------	---

Entrada CZ

Associa uma função à entrada CZ.

Configuração> Seguranças com fios	Entrada CZ	Desativado (Predefinido) C1 = Reabertura durante o fecho (Fotocélulas) C4 = Espera de obstáculo (Fotocélulas) C5 = Fecho imediato no fim de curso na abertura C7 = Reabertura durante o fecho (bordas sensíveis) C9 = fecho imediato no fim de curso na abertura com espera de obstáculo durante o fecho C10 = fecho imediato durante a abertura com espera de obstáculo durante o fecho C13 = reabertura durante o fecho com fecho imediato após a remoção do obstáculo, inclusive com a haste não em movimento r7 = reabertura durante o fecho (bordas sensíveis com resistência 8K2)
--------------------------------------	------------	---

Teste Segurança

Ativa o controlo do correto funcionamento das fotocélulas ligadas às entradas, após cada comando de abertura e fecho.

Configuração> Seguranças com fios	Teste Segurança	Desativado (Predefinido) CX CY CZ CX+CY CX+CZ CY+CZ CX+CY+CZ
--------------------------------------	-----------------	---

Obst. motor parado

Com a função ativa, a haste permanece parada se os dispositivos de segurança identificam um obstáculo. A função produz efeitos com: haste fechada, haste aberta ou após uma paragem total.

Configuração> Seguranças com fios	Obst. motor parado	Desativado (Predefinido) Ativado
--------------------------------------	--------------------	-------------------------------------

Pressão contínua

Com a função ativa, o movimento do automatismo (abertura ou fecho) é interrompido quando o dispositivo de comando é solto.

 A ativação da função exclui todos os outros dispositivos de comando.

Configuração> Funções	Pressão contínua	Desativado (Predefinido) Ativado
--------------------------	------------------	-------------------------------------

Contador abre

Com a função ativa, é possível enviar uma série de comandos de abertura correspondente ao número de veículos aos quais se pretende autorizar a passagem. A função pode ser acionada apenas por dispositivos de comando ligados no contacto 2-3. A entrada, à qual é ligado o contacto magnético no qual é ligada a espira que conta os veículos em trânsito, deve ser programada para funcionar na modalidade C5/C9/C10; no final da contagem, a passagem é fechada.

Configuração> Funções	Contador abre	Desativado (Predefinido) Ativado
--------------------------	---------------	-------------------------------------

Deteta a queda da haste

Ativa o contacto no terminal ARM para a deteção da queda da haste.

Configuração> Funções	Deteta a queda da haste	Desativado (predefinido) Ativado
--------------------------	-------------------------	-------------------------------------

Sinalização FCA FCC

Configura a modalidade com a qual as saídas FCA e FCC sinalizam o estado da haste.

Configuração> Funções	Sinalização FCA FCC	Desativado Impulso Quando a haste atinge o ponto de fim de curso (na abertura ou no fecho), o contacto FCA-CM1 ou FCC-CM2 fecha-se por um segundo. Fixo Quando a haste atinge o ponto de fim de curso (na abertura ou no fecho), o contacto FCA-CM1 ou FCC-CM2 fecha-se e permanece fechado. Personalizado O contacto FCA-CM1 está fechado com haste em posição de fim de curso de abertura e durante a manobra de abertura. O contacto FCC-CM2 está fechado com haste em posição de fim de curso de fecho e durante a manobra de fecho.
--------------------------	---------------------	--

Controlar Temperatura

Permite o controlo da temperatura graças à ativação de um aquecedor com cartucho ou de uma ventoinha.

Configuração> Funções	Controlo Temperat.	Desativado Aquecedor (Predefinido) Ventoinha
--------------------------	--------------------	--

Fecho automático

Configura o tempo que deve decorrer antes de se ativar o fecho automático, após ter sido atingido o ponto de fim de curso na abertura.

 A função não se ativa caso os dispositivos de segurança entrem em função devido a um obstáculo detetado, depois de uma paragem total, em caso de falta de energia ou se presente um erro.

Configuração> Tempos	Fecho automático	Desativado (Predefinido) De 1 a 180 segundos
-------------------------	------------------	---

Luz portão aberto

Indica o estado da barreira. Dispositivo ligado à saída 10-5.

Configuração> Gestão de lâmpadas	Luz portão aberto	Luz piloto acesa (Predefinido) - A luz piloto permanece acesa quando a haste está em movimento ou aberta. Luz piloto intermitente - A luz piloto pisca a cada meio segundo quando a haste está a abrir e permanece acesa quando a haste está aberta. A luz piloto pisca a cada segundo quando a haste está a fechar e apaga-se quando a haste está fechada.
-------------------------------------	-------------------	--

Lâmpada E1

Permite escolher o tipo de dispositivo ligado à saída.

Configuração> Gestão de lâmpadas	Lâmpada E1	Pirilampo (Predefinido) Lâmpada de ciclo  A lâmpada permanece apagada se não for configurado um tempo de fecho automático.
-------------------------------------	------------	---

Tempo de antecipação do pirilampo

Configura o tempo de ativação antecipada do pirilampo, antes de cada manobra.

Configuração> Gestão de lâmpadas	Tempo de antecipação do pirilampo	Desativado (Predefinido) De 1 a 10 segundos
-------------------------------------	-----------------------------------	--

RSE1

Configura a função que deve ser executada pela placa encaixada no conector RSE1.

Configuração> Comunicação RSE	RSE1	Combinado Bússola Desativado
----------------------------------	------	------------------------------------

RSE2

Configura a função que deve ser executada pela placa encaixada no conector RSE2.

Configuração> Comunicação RSE	RSE2	Desativado CRP (Predefinido) Módulo I/O Modbus RTU
----------------------------------	------	---

Endereço CRP

Atribui um código identificativo unívoco (endereço CRP) à placa eletrónica. A função é necessária caso existam mais automatismos ligados via CRP.

Configuração> Comunicação RSE	Endereço CRP	de 1 a 254
----------------------------------	--------------	------------

Velocidade RSE1

Configura a velocidade de comunicação do sistema de ligação remota na porta RSE1.

Configuração> Comunicação RSE	Velocidade RSE1	4800 bps 9600 bps 14400 bps 19200 bps 38400 bps (Predefinido) 57600 bps 115200 bps
----------------------------------	-----------------	--

Velocidade RSE2

Configura a velocidade de comunicação do sistema de ligação remota na porta RSE2.

Configuração> Comunicação RSE	Velocidade RSE2	4800 bps 9600 bps 14400 bps 19200 bps 38400 bps (Predefinido) 57600 bps 115200 bps
----------------------------------	-----------------	--

Gravação de dados

Guarda no dispositivo de memória (memory roll ou chave USB) os dados relativos aos utilizadores, temporizações e configurações.

 A função é visualizada apenas quando é inserida uma chave na porta USB ou quando é inserida uma memory roll na placa eletrónica.

Configuração> Memória externa	Gravação de dados	Confirmar? NÃO (Predefinido) Confirmar? SIM
----------------------------------	-------------------	--

Leitura de dados

Carrega no dispositivo de memória (memory roll ou chave USB) os dados relativos aos utilizadores, temporizações e configurações.

 A função é visualizada apenas quando é inserida uma chave na porta USB ou quando é inserida uma memory roll na placa eletrónica.

Configuração> Memória externa	Leitura de dados	Confirmar? NÃO (Predefinido) Confirmar? SIM
----------------------------------	------------------	--

Procedim. guiado

É possível utilizar o procedimento guiado de configuração do sistema.

Configuração>	Procedim. guiado	Até 3 m Até 4 m
---------------	------------------	--------------------

Novo utilizador

Permite registar um máximo de 250 utilizadores e atribuir uma função a cada um deles.

 A operação pode ser executada através de um transmissor ou outro dispositivo de comando. As placas que gerem os dispositivos de comando (AF - R700 - R800) devem ser encaixadas nos conectores.

Gestão utilizadores	Novo utilizador	Passo a passo Sequencial Abrir Abertura parcial Quando a barreira está no modo [Combinado], o comando [Abertura Parcial] abre a barreira Master. Escolha a função que pretende atribuir ao utilizador. Prima ENTER para confirmar. Envie o código através do dispositivo de comando. Repita o procedimento para introduzir outros utilizadores.
---------------------	-----------------	---

Remover utilizador

Remove um dos utilizadores registados.

Gestão utilizadores	Remover utilizador	Confirmar? NÃO Confirmar? SIM Use as setas para escolher o número associado ao utilizador que se deseja remover. N.º: 1 > 250 Em alternativa, é possível acionar o dispositivo de comando associado ao utilizador que se deseja remover. Prima ENTER para confirmar. Aparece a mensagem CLR para confirmar o cancelamento.
---------------------	--------------------	--

Remover todos

Remove todos os utilizadores registados.

Gestão utilizadores	Remover todos	Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
---------------------	---------------	----------------------------------

Descodif. por rádio

Permite escolher o tipo de codificação por rádio dos transmissores habilitados a comandar o automatismo.

 Ao escolher o tipo de codificação por rádio dos transmissores [Rolling code] ou [TW key block], os eventuais transmissores com uma codificação de rádio diferente anteriormente memorizados serão eliminados.

Gestão utilizadores	Descodif. por rádio	Todas as descodif. (Predefinido) Rolling code TW Key block Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
---------------------	---------------------	--

Tipo de sensor

Configura o tipo de dispositivo de comando.

Gestão utilizadores	Tipo de sensor	Teclado Transponder
---------------------	----------------	------------------------

Self-Learning Rolling

Permite guardar um novo transmissor, usando um já existente sem seguir o procedimento de introdução [Novo Utilizador].

Gestão utilizadores	Self-Learning Rolling	Desativado Ativado
---------------------	-----------------------	-----------------------

Mudança de modo

Altera a função atribuída a um determinado utilizador. A operação também pode ser executada enviando um comando a partir do dispositivo associado ao utilizador.

Gestão utilizadores	Mudança de modo	1 - Escolha o utilizador para o qual se deseja alterar a função atribuída. N.º: 1 > 250 Em alternativa, é possível acionar o dispositivo de comando associado ao utilizador para o qual se deseja alterar a função associada. 2 - Prima ENTER para confirmar. Modo de utilizador 3 - Prima ENTER para confirmar. 4 - Use as setas para escolher a função desejada. Passo a passo Sequencial Abrir Abertura parcial 5 - Prima ENTER para confirmar.
---------------------	-----------------	---

Versão FW

Apresenta o número da versão do firmware e da GUI (Interface Gráfica do Utilizador) instalada.

Informações	Versão FW	
-------------	-----------	--

Contagem manobras

Permite visualizar o número de manobras efetuadas pelo automatismo.

Manobras totais = Manobras efetuadas a partir do momento da instalação.

Manobras parciais = Manobras efetuadas após o último [Reset de manutenção].

Informações	Contagem manobras	Manobras totais Manobras parciais
-------------	-------------------	--------------------------------------

Config. manutenção

Permite configurar o número de manobras que o automatismo pode realizar, antes de ser ativado um sinal que indica a necessidade de efetuar manutenção. O sinal consiste na intermitência rítmica 3 + 3 vezes da lâmpada [Abrir] a cada hora. Dispositivo ligado à saída 10-5.

Informações	Config. manutenção	Desativado (Predefinido) de 1 a 1000 (1=1000 manobras)
-------------	--------------------	---

Reset manutenção

Reinicia a contagem do número de [Manobras parciais].

Informações	Reset manutenção	Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
-------------	------------------	----------------------------------

Reset de parâmetros

Repõe as configurações de fábrica, à exceção das funções: [Descodif. por rádio], [Comprimento da haste] e as configurações relativas à calibração do curso.

Informações	Reset de parâmetros	Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
-------------	---------------------	----------------------------------

Lista de erros

Apresenta os últimos 8 erros detetados. A lista de erros pode ser apagada.

Informações	Lista de erros	Use as setas para percorrer a lista. Para eliminar a lista de erros, seleccione [Apagar erros]. Prima ENTER para confirmar. Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
-------------	----------------	---

Atualizar FW por USB

Atualiza a versão do firmware do dispositivo.

 A função é visualizada apenas quando é inserida uma chave na porta USB.

 Certifique-se de que a chave contém o ficheiro de atualização do firmware.

Informações	Atualizar FW por USB	Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
-------------	----------------------	----------------------------------

Mostrar relógio

Ativa a visualização do relógio no ecrã.

Gestão de timers	Mostrar relógio	
------------------	-----------------	--

Configurar relógio

Permite configurar a data e a hora.

Gestão de timers	Configurar relógio	Utilize as setas e o botão Enter para definir os valores desejados.
------------------	--------------------	---

DST automática

Ativa a configuração automática da hora legal.

Gestão de timers	DST automática	Desativado (Predefinido) Ativado
------------------	----------------	-------------------------------------

Criar novo timer

Permite temporizar um ou mais tipos de ativação à escolha entre os disponíveis.

Gestão de timers	Criar novo timer	1 - Use as setas para escolher a função desejada. Abertura / Abertura parcial 2 - Prima ENTER para confirmar. 3 - Use as setas para configurar a hora de início e a hora de fim da ativação da função. Horário de início / Horário de fim 4 - Prima ENTER para confirmar. 5 - Use as setas para configurar os dias de ativação da função Selecionar dias / Toda a semana 6 - Prima ENTER para confirmar.
------------------	------------------	--

Remover timer

Remove uma das temporizações guardadas.

Gestão de timers	Remover timer	Use as setas para escolher a temporização que deseja remover. 0 = [Abertura] P = [Abertura parcial] Prima ENTER para confirmar.
------------------	---------------	--

Comandos

Permite fazer com que a barreira execute alguns comandos sem o auxílio dos dispositivos de comando.

	Comandos	Use as setas para selecionar o comando que pretende remover. Abertura Abertura parcial Fecho Paragem Prima ENTER para confirmar.
--	----------	---

Língua

Configura a língua do ecrã.

	Língua	Português (PT) English (EN) Français (FR) Deutsch (DE) Español (ES) Italiano (IT) Polski (PL) Русский (RU)
--	--------	---

Ativar password

Permite configurar uma password de 4 dígitos. A password será solicitada cada vez que aceder ao menu principal.

Password	Ativar password	Use as setas e o botão Enter para compor o código desejado.
----------	-----------------	---

Remover password

Remove a password que protege o acesso ao menu principal.

Password	Remover password	Confirmar? NÃO Confirmar? SIM
----------	------------------	----------------------------------

Alterar password

Permite alterar a password de 4 dígitos que protege o acesso ao menu principal.

Password

Alterar password

Use as setas e o botão Enter para compor o código desejado.

Menu F

Ativa a visualização do menu de funções F.

Exportar / importar dados

- 1 Insira uma chave USB na porta USB.
- 2 Prima o botão Enter para aceder à programação.
- 3 Use as setas para escolher a função desejada.

As funções são visualizadas apenas quando é inserida uma chave na porta USB.

-Gravação de dados

Guarda no dispositivo de memória (memory roll ou chave USB) os dados relativos aos utilizadores, temporizações e configurações.

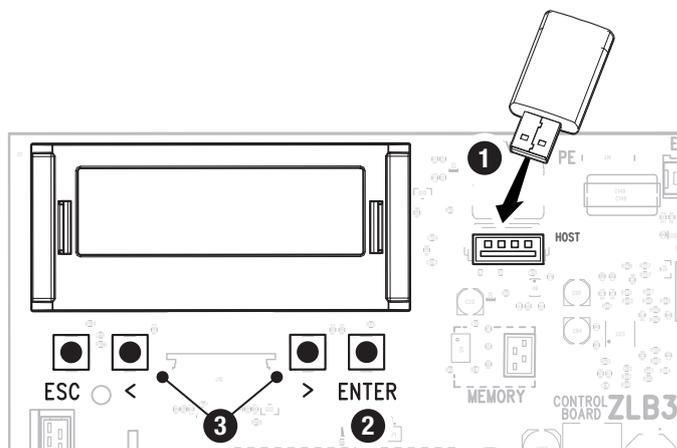
-Leitura de dados

Carrega no dispositivo de memória (memory roll ou chave USB) os dados relativos aos utilizadores, temporizações e configurações.

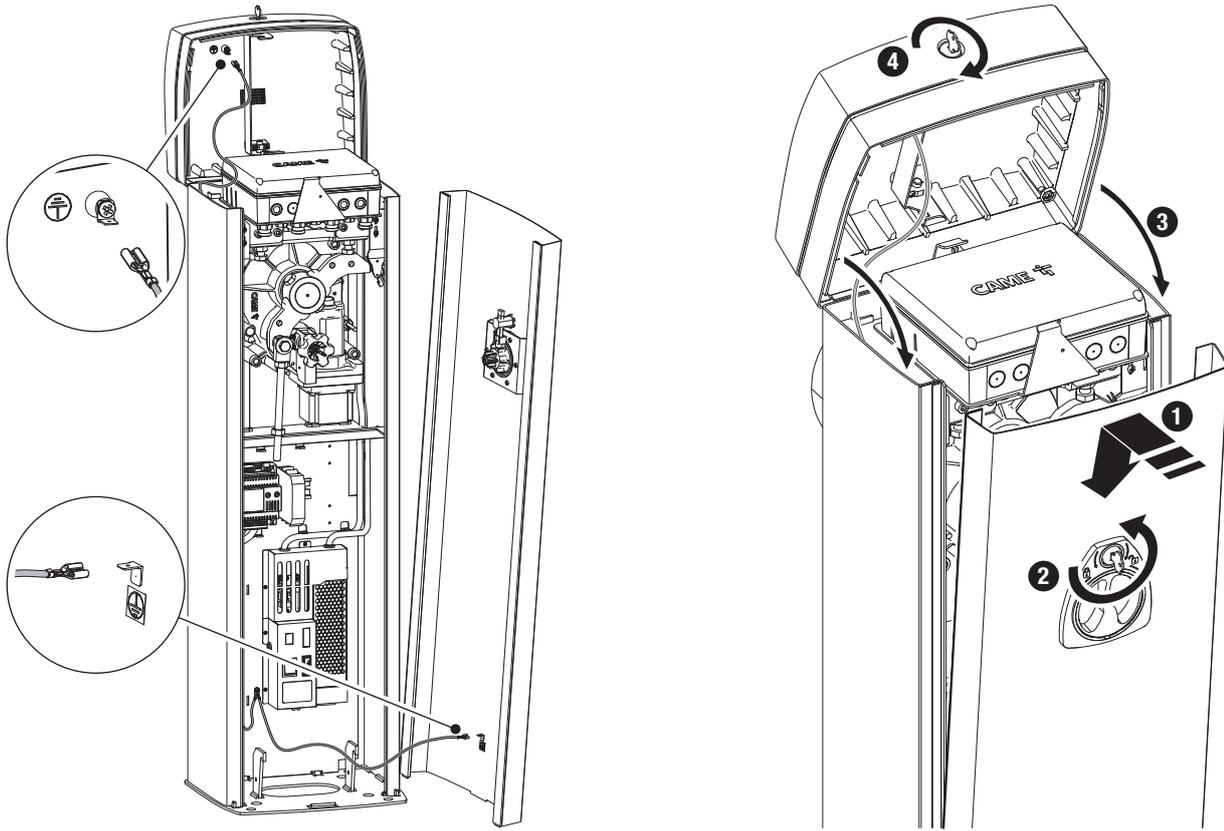
-Atualizar FW por USB

Atualiza a versão do firmware do dispositivo.

Certifique-se de que a chave contém o ficheiro de atualização do firmware.



OPERAÇÕES FINAIS



FUNCIONAMENTO COMBINADO

Comando único de dois automatismos ligados.

Ligações elétricas

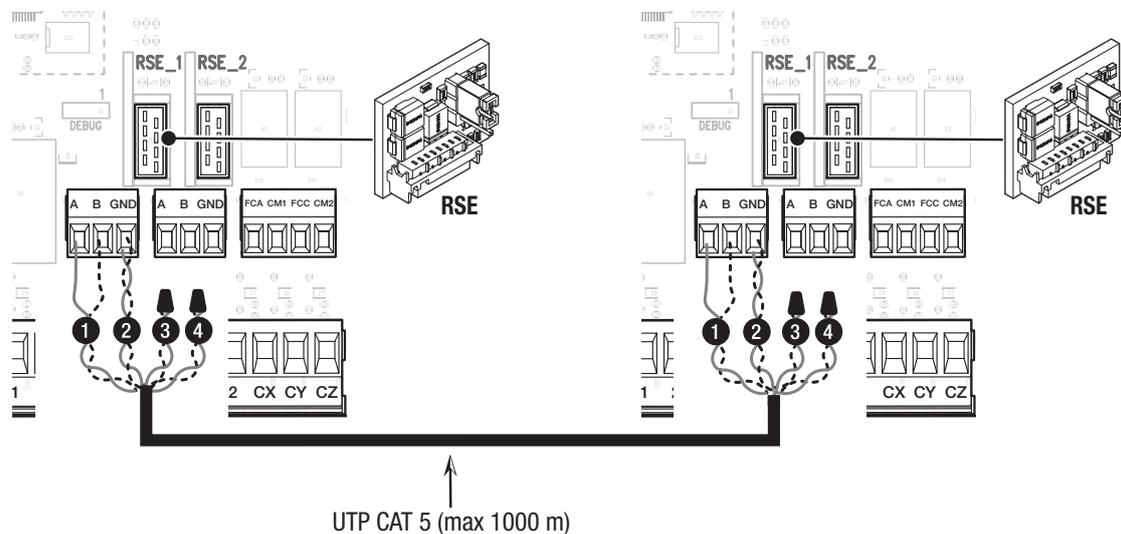
Ligue as duas placas eletrônicas com um cabo tipo UTP CAT 5.

Insira uma placa RSE em ambas as placas eletrônicas, utilizando o conector RSE_1.

Efetue a ligação elétrica dos dispositivos e dos acessórios.

Para a ligação elétrica dos dispositivos e dos acessórios, veja o capítulo LIGAÇÕES ELÉTRICAS.

Os dispositivos e os acessórios são ligados na placa eletrônica que será configurada como MASTER.



Programação

Todas as operações de programação abaixo descritas são executadas apenas na placa eletrônica configurada como MASTER. Selecione o tipo de instalação [Combinado] durante o procedimento guiado ou configure a porta RSE_1 em [Combinado].

Após a programação do automatismo MASTER em [Combinado], o segundo automatismo torna-se automaticamente SLAVE.

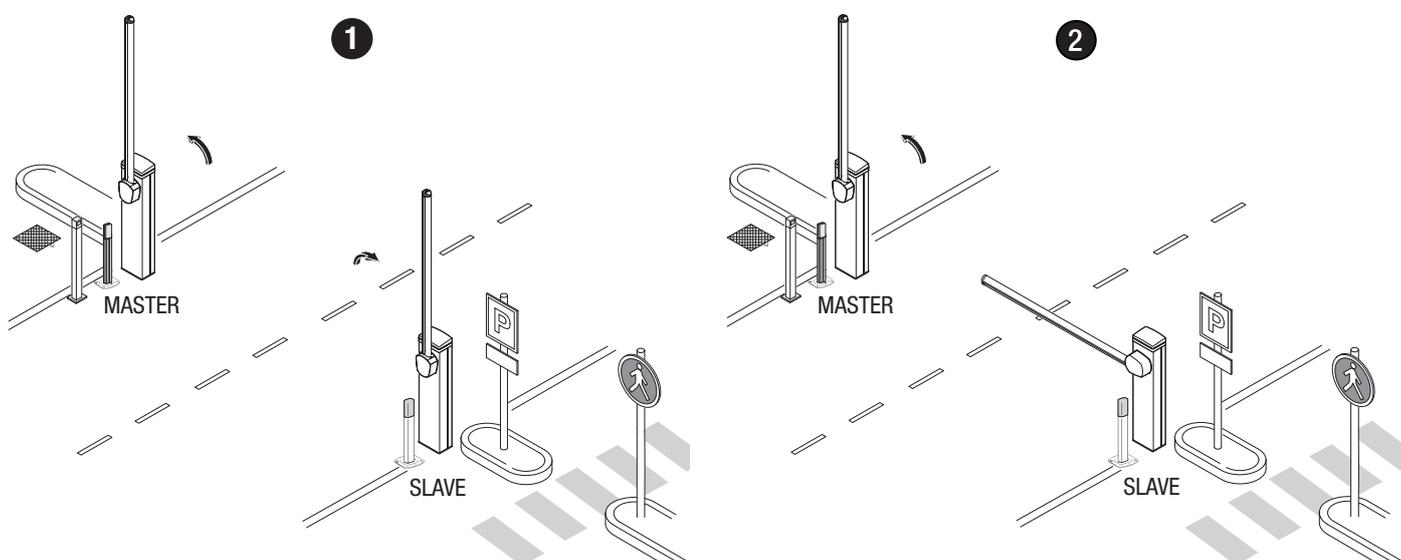
Memorização dos utilizadores

Todas as operações de memorização dos utilizadores são executadas apenas na placa eletrônica configurada como MASTER.

Para as operações de memorização dos utilizadores, veja a função [Novo utilizador].

Modalidade de funcionamento

- Comando ABRIR-FECHAR (2-7), SÓ ABRIR (2-3) ou SÓ FECHAR (2-4)
- Comando de ABERTURA PARCIAL (2-3P)



FUNCIONAMENTO POR BÚSSOLA

Abertura da primeira barreira, passagem do veículo, fecho da primeira barreira, abertura da segunda barreira, passagem do veículo e fecho da segunda barreira.

Ligações elétricas

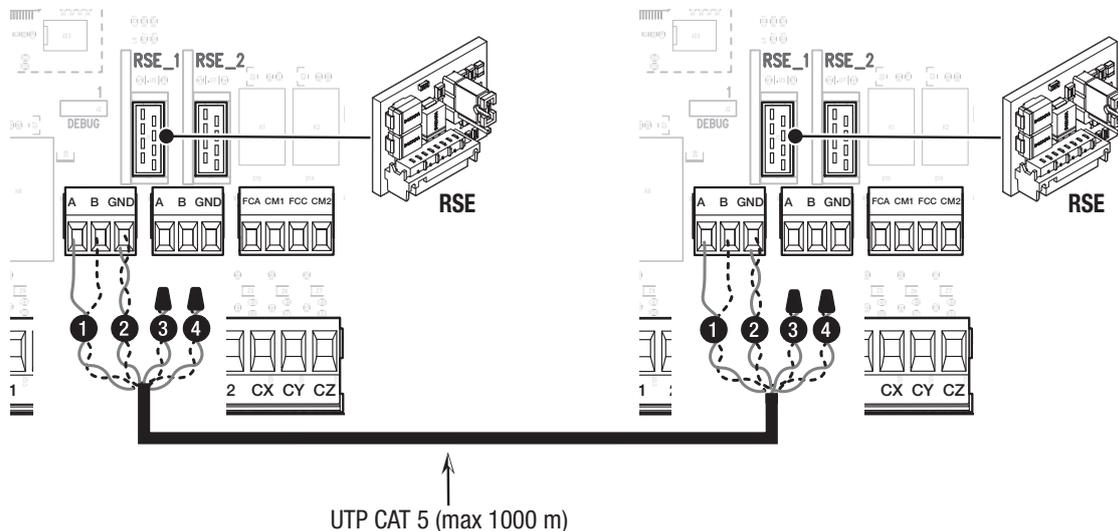
Ligue as duas placas eletrônicas com um cabo tipo UTP CAT 5.

Insira uma placa RSE em ambas as placas eletrônicas, utilizando o conector RSE_1.

Efetue a ligação elétrica dos dispositivos e dos acessórios.

Para a ligação elétrica dos dispositivos e dos acessórios, veja o capítulo LIGAÇÕES ELÉTRICAS.

Os dispositivos de comando e de segurança são ligados em ambas as placas eletrônicas.



Programação

Escolha uma das duas operações a seguir descritas.

Numa das duas barreiras, selecione o tipo de instalação [Bússola] durante o procedimento guiado.

Numa das duas barreiras, configure a função [RSE_1] em [Bússola].

Ative a função [Fecho Automático] em ambas as placas eletrônicas.

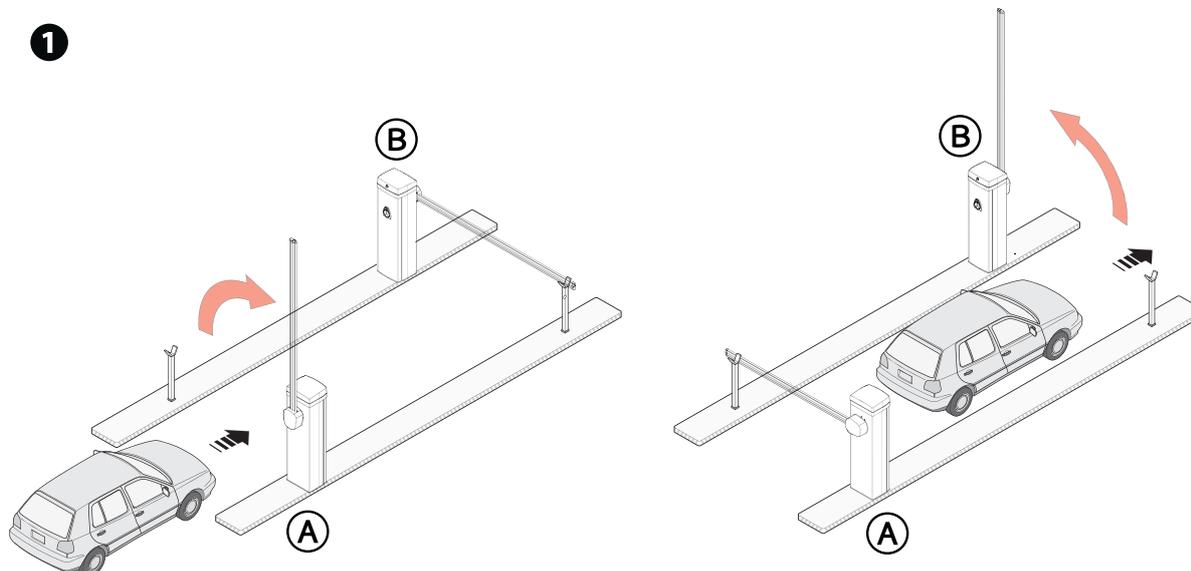
Memorização dos utilizadores

Para as operações de memorização dos utilizadores, veja a função [Novo utilizador].

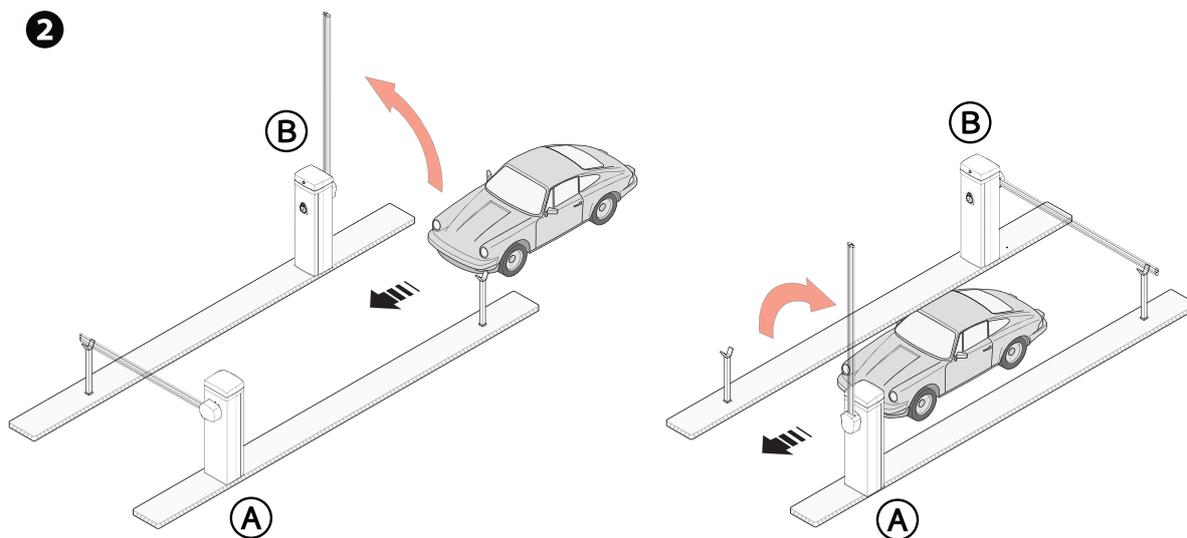
Quando programa os utilizadores, não utilize o comando de ABERTURA PARCIAL 2-3P.

Modalidade de funcionamento

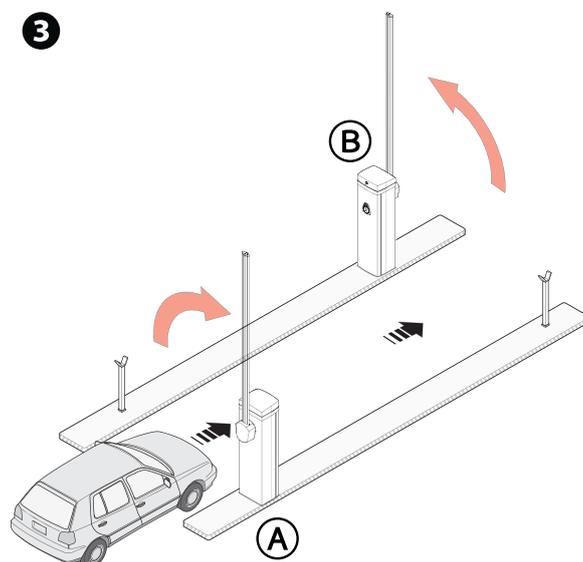
1 Comando SÓ ABRIR (2-3) na barreira A



2 Comando SÓ ABRIR (2-3) na barreira B



3 Comando ABRIR-FECHAR (2-7) na barreira A ou B para abertura de emergência



MCBF

Modelos	GPX40
Haste std C=3,05 m	10.000.000
Haste C = 4,05 m	-0 %
Haste C = 3,05 m com articulação	-0 %
Haste C = 4,05 m com articulação	-0 %

 A barreira GARD PX é caracterizada por um inovador motorreductor em banho de óleo e foi concebida para realizar até 10 milhões de ciclos. Graças a um motor brushless de altíssima eficiência, oferece alta fiabilidade e requer pouca manutenção.

 O dado MCBF só diz respeito à barreira e não se refere a quaisquer acessórios aplicáveis.

 As percentagens indicam quanto se deve reduzir o número de ciclos em relação ao tipo e número de acessórios instalados.

 O tipo de intervenção e a frequência de manutenção são decididos pelo instalador, tendo em conta o uso, o local de instalação e o número de ciclos diários.

 Se a barreira não for usada durante longos períodos, por exemplo, em caso de instalações em lugares de abertura sazonal, recomenda-se desengastar a mola e retirar a haste.

 Para as informações relativas à correta instalação e regulações, consulte o manual de instalação do produto.

 Para as informações relativas à escolha do produto e dos acessórios, consulte o catálogo de produtos.

 Em caso de utilização da barreira com articulação, verifique se os elementos de movimentação da articulação estão em bom estado e, se necessário, substitua-os.

A cada 500 000 ciclos e, em todo o caso, a cada 12 meses de atividade, são obrigatórias as intervenções de manutenção abaixo indicadas.

- Execute um controlo geral e completo do aperto das porcas e parafusos.
- Verifique o equilíbrio da haste a 45° e proceda eventualmente ao tensionamento da mola de equilíbrio, regulando a tração através dos tirantes de fixação.
- Lubrifique a mola quando estiver completamente esticada.
- Lubrifique todas as peças mecânicas em movimento.
- Verifique o correto funcionamento dos dispositivos de sinalização e de segurança.
- Verifique o correto funcionamento do microinterruptor ligado à tampa do armário.
- Verifique o correto funcionamento do microinterruptor ligado ao desbloqueio manual e do microinterruptor ligado aos acessórios de desligamento (opcionais).
- Verifique a ausência de perdas de óleo.

A cada 2500000 ciclos e, em todo o caso, a cada 24 meses de atividade, são obrigatórias as intervenções de manutenção a seguir indicadas.

- Substitua a mola.

MENSAGENS DE ERRO	
Erro de calibração	Interrupção da calibração do movimento devido à presença de um obstáculo.
Encoder não funciona	O Encoder está desligado. O Encoder está avariado.
Erro de falha do teste de serviços	Presença de um obstáculo no raio de ação das fotocélulas. As fotocélulas não estão ligadas ou corretamente configuradas. As fotocélulas estão avariadas.
Tempo de trabalho terminado	Terminou o tempo máximo do trabalho configurado.
Tampa aberta	O automatismo está desbloqueado.
Nº máx. obst. fecho	Ultrapassado o número máximo de obstáculos identificados consecutivamente
Nº máx. obst. abertura	Ultrapassado o número máximo de obstáculos identificados consecutivamente
Erro n.º máximo de obstáculos	Ultrapassado o número máximo de obstáculos identificados consecutivamente
Erro de comunicação em série	A configuração na porta RSE está errada.
Comando por rádio incompatível	O transmissor utilizado não é CAME. A codificação configurada é diferente da do transmissor. Os transmissores são TWIN e têm KEY BLOCK diferentes.
Tampa SLAVE aberta	O automatismo SLAVE está desbloqueado.
Haste solta	A haste foi arrombada. Cablagem do contacto ARM errada. Sensor de deteção da haste não existente
Motor desbloqueado	A haste foi desbloqueada pelo motorreductor e pode ser manualmente movida. Contacto do micro de segurança de motorreductor aberto.

Fabbricante / Manufacturer / Hersteller / Fabricant / Fabricante / Fabricante / Wytwórca / Fabrikant

Came S.p.a.

Indirizzo / address / adresse / adresse / dirección / endereço / adres / adres
Via Martiri della Libertà 15 - 31030 Dosson di Casier, Treviso - Italy



DICHIARA CHE LA BARRIERA STRADALE / DECLARES THAT THE AUTOMATIC BARRIERS / ERKLÄRT DASS DIE AUTOMATISCHE SCHRANKENSYSTEME / DECLARE QUE LA BARRIÈRE AUTOMATIQUE / DECLARA QUE LA BARRERAS AUTOMÁTICAS / DECLARA QUE A BARRIÈRA AUTOMÁTICA / OSWADCZA ZE SZLABANY AUTOMATYCZNA / VERKLAART DAT DE AUTOMATISCHE SLAGBOOM

GPX40MGS
GPX40MGP
GPX40MGC
GPX40MXP

E' CONFORME ALLE DISPOSIZIONI DELLE SEGUENTI DIRETTIVE / IT COMPLIES WITH THE PROVISIONS OF THE FOLLOWING DIRECTIVES / DEN VORGABEN DER FOLGENDEN RICHTLINIEN ENTSPRECHEN / IL EST CONFORMES AUX DISPOSITIONS DES DIRECTIVES SUIVANTES / CUMPLEN CON LAS DISPOSICIONES DE LAS SIGUIENTES DIRECTIVAS / ESTÁO DE ACORDO COM AS DISPOSIÇÕES DAS SEGUINTES DIRECTIVAS / SA ZGODNE Z POSTANOWIENIAMI NASTĘPUJĄCYCH DYREKTYW EUROPEJSKICH / VOLDOEN AAN DE VOORSCHRIFTEN VAN DE VOLGENDE RICHTLIJNEN:

- COMPATIBILITA' ELETTROMAGNETICA / ELECTROMAGNETIC COMPATIBILITY / ELEKTROMAGNETISCHE VERTRÄGLICHKEIT / COMPATIBILITE ELECTROMAGNETIQUE / COMPATIBILIDAD ELECTROMAGNETICA / COMPATIBILIDADE ELETTROMAGNETICA / KOMPATIBILNOŚCI ELEKTROMAGNETYCZNEJ / ELEKTROMAGNETISCHE COMPATIBILITEIT : 2014/30/EU.

Riferimento norme armonizzate ed altre norme tecniche / Refer to European regulations and other technical regulations / Harmonisierte Bezugsnormen und andere technische Vorgaben / Référence aux normes harmonisées et aux autres normes techniques / Referencia normas armonizadas y otras normas técnicas / Referência de normas harmonizadas e outras normas técnicas / Odnosne normy ujednoliczone i inne normy techniczne / Geharmoniseerde en andere technische normen waarnaar is verwezen

EN 61000-6-2:2005+EC:2005+IS1:2005
EN 61000-6-4:2007+A1:2011
EN 62233:2008
EN 60335-1:2012+AC:2014+A11:2014

RISPETTA I REQUISITI ESSENZIALI APPLICATI / MEET THE APPLICABLE ESSENTIAL REQUIREMENTS / DEN WESENTLIJCHEN AANGEWANDTEN ANFORDERUNGEN ENTSPRECHEN / RESPECTENT LES CONDITIONS REQUIS NÉCESSAIRES APPLIQUÉES / CUMPLEN CON LOS REQUISITOS ESENCIALES APLICADOS / RESPETAM O REQUISITOS ESSENCIAIS APLICADOS / SPELNIAJA PODSTAWOWE WYMAGANIA WYRUNKI / VOLDOEN AAN DE TOEPASBARE MINIMUM EISEN:

1.1.3; 1.1.5; 1.2.1; 1.2.2; 1.3.2; 1.3.7; 1.3.8.1; 1.4.1; 1.4.2; 1.5.1; 1.5.6; 1.5.8; 1.5.9; 1.5.11; 1.5.13; 1.6.1; 1.6.3; 1.6.4; 1.7.1; 1.7.2; 1.7.4

PERSONA AUTORIZZATA A COSTITUIRE LA DOCUMENTAZIONE TECNICA PERTINENTE / PERSON AUTHORISED TO COMPILE THE RELEVANT TECHNICAL DOCUMENTATION / PERSON DIE BEVOLMÄCHTIGT IST, DIE RELEVANTEN TECHNISCHEN UNTERLAGEN ZUSAMMENZUSTELLEN / DOCUMENTATION TECHNIQUE SPECIFIQUE A ÊTRE RÉPLIE CONFORMÉMENT À L'ANNEXE IIB / LA DOCUMENTACIÓN TÉCNICA PERTINENTE HA SIDO RELLENADA EN CUMPLIMIENTO CON EL ANEXO IIB. / A documentação técnica pertinente foi preenchida de acordo com o anexo IIB. / Odnosna dokumentacja techniczna została zredagowana zgodnie z załącznikiem IIB. / DEGENE DIE GEMACHTIGD IS DE RELEVANTE TECHNISCHE DOCUMENTEN SAMEN TE STELLEN.

CAME S.p.a.

La documentazione tecnica pertinente è stata compilata in conformità all'allegato IIB. / The pertinent technical documentation has been drawn up in compliance with attached document IIB. / Die relevante technische Dokumentation wurde entsprechend der Anlage IIB ausgestellt. / La documentation technique spécifique a été remplie conformément à l'annexe IIB / La documentación técnica pertinente ha sido rellenada en cumplimiento con el anexo IIB. / A documentação técnica pertinente foi preenchida de acordo com o anexo IIB. / Odnosna dokumentacja techniczna została zredagowana zgodnie z załącznikiem IIB. / De technische documentatie terzake is opgesteld in overeenstemming met de bijlage IIB.

CAME S.p.a. si impegna a trasmettere, in risposta a una richiesta adeguatamente motivata delle autorità nazionali, informazioni pertinenti sulle quasi macchine, e / Came S.p.A., following a duly motivated request from the national authorities, undertakes to provide information related to the quasi machines, and / Die Firma Came S.p.A. verpflichtet sich auf eine angemessen motivierte Anfrage der staatlichen Behörden Informationen über die unvollständigen Maschinen, zu übermitteln, und / Came S.p.A. s'engage à transmettre, en réponse à une demande bien fondée de la part des autorités nationales, les renseignements relatifs aux quasi machines / Came S.p.A. se compromete a transmitir, como respuesta a una solicitud adecuadamente fundada por parte de las autoridades nacionales, informaciones relacionadas con las cuasimáquinas / Came S.p.A. compromete-se em transmitir, em resposta a uma solicitação motivada apropriadamente pelas autoridades nacionais, informações pertinentes às partes que compoñam máquinas / Came S.p.A. zobowiązuje się do udzielenia informacji dotyczących maszyn nieukończonych na odpowiednio umotywowana prośbę, złożoną przez kompetentne organy państwowe / Came S.p.A. verbindt zich ertoe om op met redenen omkleed verzoek van de nationale autoriteiten de relevante informatie voor de niet voltooidde machine te verstrekken.

VIETA / FORBIDS / VERBIETET / INTERDIT / PROHIBE / PROIBE / ZABRANIA SIE / VERBIEDT

la messa in servizio finché la macchina finale in cui deve essere incorporata non è stata dichiarata conforme, se del caso alla 2006/42/CE / commissioning of the above mentioned until such moment when the final machine into which they must be incorporated, has been declared compliant, if pertinent, to 2006/42/CE / die Inbetriebnahme bevor die „Endmaschine“ in die die unvollständige Maschine eingebaut wird, als konform erklärt wurde, gegebenenfalls gemäß der Richtlinie 2006/42/EU. / la mise en service tant que la machine finale dans laquelle elle doit être incorporée n'a pas été déclarée conforme, le cas échéant, à la norme 2006/42/CE. / la puesta en servicio hasta que la máquina final en la que será incorporada no haya sido declarada de conformidad de acuerdo a la 2006/42/CE / a colocação em funcionamento, até que a máquina final, onde devem ser incorporadas, não for declarada em conformidade, se de acordo com a 2006/42/CE. / Uruchomienia urządzenia do czasu, kiedy maszyna, do której ma być wbudowany, nie zostanie oceniona jako zgodna z wymogami dyrektywy 2006/42/WE, jeśli taka procedura była konieczna. / deze in werking te stellen zolang de eindmachine waarin de niet voltooidde machine moet worden ingebouwd in overeenstemming is verklaard, indien toepasselijk met de richtlijn 2006/42/EG.

Dosson di Casier (TV)
25 Novembre / November / November /
Novembre / Noviembre / Novembro /
Listopad / November / November 2019

Direttore Tecnico / Chief R&D Officer / Technischer Direktor /
Directeur Technique / Director Técnico / Diretor Técnico /
Dyrektor Techniczny / Technisch Directeur
(Special Proxy Holder)

Antonio Milici

Fascicolo tecnico a supporto / Supporting technical dossier / Unterstützung technische Dossier / Soutenir dossier technique / Apoyo expediente técnico / Apoiar dossier técnico / Wspieranie dokumentacji technicznej / Ondersteunende technische dossier: 803BB-0120

Came S.p.a.

Via Martiri della Libertà, 15 - 31030 Dosson di Casier - Treviso - Italy - Tel. (+39) 0422 4940 - Fax (+39) 0422 4941
info@came.it - www.came.com

Cap. Soc. 1.610.000,00 € - C.F. e P.I. 03481280265 - VAT IT 03481280265 - REA TV 275359 - Reg Imp. TV 03481280265

CAME S.P.A.

Via Martiri della Libertà, 15
31030 Dosson di Casier
Treviso - Itália
Tel. (+39) 0422 4940
Fax (+39) 0422 4941

CAME.COM